

О погружениях евклидовой плоскости в E^4 с нулевым гауссовым кручением

Ю. А. Аминов

Физико-технический институт низких температур им. Б. И. Веркина НАН Украины,
Украина, 310164, г. Харьков, пр. Ленина, 47

Статья поступила в редакцию 23 февраля 1994 г.

Рассматриваются два подхода к погружению метрики плоскости с использованием геодезической системы координат и координат кривизны. При первом подходе доказывается теорема существования поверхности, проходящей через заданную кривую γ и касательную полосу, на которой кривая γ является геодезической линией. Второй подход приводит к краевой задаче построения поверхности в E^4 по заданному грассманову образу, который для поверхностей рассматриваемого класса является поверхностью переноса.

Розглянуто два підходи до занурення метрики площини з використанням геодезичної системи координат та координат кривини. При першому підході доводиться теорема існування поверхні, що проходить через задану криву і дотичну смугу, на якій ця крива є геодезичною. Другий підхід приводить до крайової задачі побудови поверхні в E^4 з заданим грасмановим образом, який для поверхонь розглянутого класу є поверхнею перенесення.

Существуют двумерные метрики, которые не погружаются в трехмерное евклидово пространство, даже если они не полные. Первый пример такой метрики, заданной в круге, был построен Э. Г. Позняком [1]. Пример метрик класса $C^{2,1}$, не допускающих даже локального погружения в виде поверхности $Z = Z(x,y)$ класса C^2 , приводится в работе А. В. Погорелова [2]. Естественно рассмотреть вопрос о регулярных погружениях метрик в E^4 . Общая теорема о погружении метрик, заданных в компактной области, установлена Э. Г. Позняком [3]. В работе [4] были рассмотрены погружения метрик в E^4 с заданным гауссовым кручением. В данной работе мы рассмотрим погружения плоских метрик в виде поверхностей F^2 с нулевым гауссовым кручением. При этом мы используем два подхода — с использованием геодезической системы координат на F^2 и с использованием координат кривизны. Эти два подхода приводят к постановке двух различных по своей природе геометрических задач.

При первом подходе доказывается теорема существования решения краевой задачи, состоящей в том, что через заданную кривую γ в E^4 требуется провести поверхность F^2 с гауссовой кривизной $K = 0$ и гауссовым кручением $\kappa = 0$ так, чтобы кривая γ была геодезической линией на F^2 . Пусть s — длина дуги γ , ξ_1, \dots, ξ_4 — ее натуральный репер. Касательная полоса, заданная вдоль γ , называется геодезической, если в точках этой кривой она ортогональна вектору ξ_2 . Пусть $\alpha = \alpha(s)$ — угол, который составляет вектор ξ_3 с касательной полосой. Имеет место

Теорема 1. Пусть в E^4 задана аналитическая кривая γ и вдоль нее геодезическая касательная полоса, не касающаяся вектора натурального репера ξ_4 , и такая, что $\alpha(s)$ — аналитическая функция. Тогда через эту кривую можно провести аналитическую поверхность F^2 , касающуюся полосы, на которой гауссова кривизна и гауссово кручение $K = \kappa = 0$, а кривая γ является геодезической линией.

Близкой по постановке к рассмотренной задаче, хотя и отличающейся от нее, является задача проведения поверхности F^2 с $K = \kappa = 0$ через кривую γ так, чтобы F^2 была геодезической, а поверхность F^2 была образована прямолинейными образующими. В работе устанавливается

Теорема 2. Для каждой заданной регулярной кривой γ в E^4 и заданной в некоторой точке $P_0 \in \gamma$ прямой a , ортогональной ξ_2 , найдется единственная поверхность F^2 с $K = \kappa = 0$ и с прямолинейными образующими, проходящая через прямую a и кривую γ , которая на F^2 является геодезической. Ширина l регулярно реализованной полосы вдоль γ оценивается снизу

$$l > \frac{1}{|K_2 K_3 / K_1| + |(K_2 / K_1)'|},$$

где K_i — кривизны кривой γ , штрих обозначает дифференцирование по длине дуги.

При втором подходе геометрическая постановка задачи возникает с привлечением грассманова образа поверхности. Заметим, что γ -рассматриваемой поверхности грассманов образ является поверхностью переноса. Эта поверхность переноса строится некоторым стандартным способом. Грассманово многообразие $G_{2,4}$ можно разложить в произведение двух двумерных сфер $S_1^2 \times S_2^2$. Каждая поверхность, в том числе и Γ^2 , в грассмановом многообразии может быть спроектирована на каждую из сфер S_i^2 . Возникает отображение ψ_i поверхности F^2 на S_i^2 . Пусть D — некоторая область на F^2 , и $\Delta\omega_i$ — элемент площади образа D на сфере S_i^2 при отображении ψ_i . Имеет место аналог теоремы Гаусса (см. [4]).

Предел отношения площади образа отображения ψ_i к площади прообраза при стягивании области D к точке равен

$$\lim \frac{\Delta\omega_i}{\Delta S} = |K \pm \kappa|,$$

причем знак "+" соответствует одной из сфер S_i^2 , а знак "-" — другой.

Для поверхности F^2 с $K = \kappa = 0$ оба отношения равны нулю. Поэтому образами $\psi_i(F^2)$ на сferах S_i^2 будут линии γ_i , может быть вырожденные в точки.

По двум заданным кривым γ_i поверхность Γ^2 в грассмановом многообразии восстанавливается, причем Γ^2 является поверхностью переноса некоторых кривых. Сеть линий переноса составлена из геодезических линий, и линейный элемент Γ^2 в координатах, построенных с помощью линий переноса, имеет вид $d\sigma^2 = 4(d\xi^2 + d\eta^2)$. Рассмотрим задачу восстановления поверхности $F^2 \subset E^4$ с

$K = \kappa = 0$ по заданному грависманову образу Γ^2 , обладающему указанными выше свойствами.

Теорема 3. Пусть в грависмановом многообразии $G_{2,4}$ задана регулярная поверхность переноса Γ^2 и на ней кривая C — одна из линий переноса. Пусть вдоль C заданы две функции $\varphi_1(\sigma), \varphi_2(\sigma)$ от длины дуги этой кривой. Тогда в E^4 существует поверхность F^2 с $K = \kappa = 0$, имеющая грависманов образ — поверхность Γ^2 и такая, что в точках кривой на F^2 , являющейся прообразом кривой C , угол в нормальной плоскости между отрезком нормальной кривизны F^2 и параллельно переносимым нормальным векторным полем в нормальном расслоении к F^2 равен функции $\varphi_1(\sigma)$ и его производная по нормали к C в метрике Γ^2 равна $\varphi_2(\sigma)$.

З а м е ч а н и е. Задача восстановления двумерной поверхности с $K = \kappa = 0$ в E^4 по грависманову образу рассматривалась нами еще в начале 80-х годов, но без геометрической постановки краевой задачи. Полученные результаты были доложены на семинаре А. В. Погорелова, но не опубликованы. В дальнейшем по этим же вопросам появились работы [8-10]. Хотя мы можем дать полностью автономное изложение, но учитывая замечание рецензента, для сокращения трудных выкладок в соответствующих местах отошли читателя к работам [8-9]. Краевая задача, рассматриваемая в теореме 3, была сформулирована нами в 1992 г.

Автор благодарен А. А. Борисенко за указание на работы [8-10].

1. Доказательство теоремы 1.

Рассмотрим систему уравнений Гаусса–Кодатти–Риччи, предполагая, что метрика поверхности записана в виде $ds^2 = dx^2 + dy^2$. Так как гауссово кручение $\kappa = 0$, то на всей поверхности можно выбрать базис нормалей n_1 и n_2 с коэффициентами кручения равными нулю. Пусть L_{ij}^σ — коэффициенты вторых квадратичных форм для нормалей n_σ , $\sigma = 1, 2$. Уравнения Кодатти запишем в виде:

$$\frac{\partial L_{11}^\sigma}{\partial y} - \frac{\partial L_{12}^\sigma}{\partial x} = 0,$$

$$\frac{\partial L_{22}^\sigma}{\partial x} - \frac{\partial L_{12}^\sigma}{\partial y} = 0, \quad \sigma = 1, 2.$$

Найдутся такие функции φ^σ и ψ^σ от x, y , что

$$L_{11}^\sigma = \varphi_x^\sigma, \quad L_{12}^\sigma = \varphi_y^\sigma, \quad L_{22}^\sigma = \psi_y^\sigma, \quad L_{12}^\sigma = \psi_x^\sigma.$$

Так как коэффициенты L_{12}^σ имеют два выражения, то должно выполняться уравнение $\varphi_y^\sigma = \psi_x^\sigma$. Следовательно, найдутся функции θ^σ такие, что $\varphi^\sigma = \theta_x^\sigma$, $\psi^\sigma = \theta_y^\sigma$. С помощью этих функций запишем коэффициенты вторых квадратичных форм:

$$L_{11}^\sigma = \theta_{xx}^\sigma, \quad L_{12}^\sigma = \theta_{xy}^\sigma, \quad L_{22}^\sigma = \theta_{yy}^\sigma, \quad \sigma = 1, 2.$$

Функции θ^σ должны удовлетворять двум дифференциальным уравнениям. Одно из них — уравнение Гаусса

$$\sum_{\sigma=1}^2 \left(L_{11}^\sigma L_{22}^\sigma - (L_{12}^\sigma)^2 \right) = 0. \quad (1)$$

Второе уравнение — уравнение Риччи, которое в силу тождественного равенства нулю коэффициентов кручения имеет вид:

$$L_{11}^1 L_{12}^2 - L_{12}^1 L_{11}^2 + L_{12}^1 L_{22}^2 - L_{22}^1 L_{12}^2 = 0. \quad (2)$$

Заменив L_{ij}^σ на производные функции θ^σ , получим систему

$$\sum_{i=1}^2 \left(\theta_{xx}^i \theta_{yy}^i - (\theta_{xy}^i)^2 \right) = 0, \quad (3)$$

$$(\theta_{xx}^1 - \theta_{yy}^1) \theta_{xy}^2 + (\theta_{yy}^2 - \theta_{xx}^2) \theta_{xy}^1 = 0. \quad (4)$$

Из последней системы найдем выражение для θ_{yy}^σ , $\sigma = 1, 2$. Введем обозначение $\Delta = \theta_{xx}^1 \theta_{xy}^1 + \theta_{xy}^2 \theta_{xx}^2$, после чего можно записать:

$$\theta_{yy}^1 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} (\theta_{xy}^1)^2 + (\theta_{xy}^2)^2, & \theta_{xx}^2 \\ \theta_{xx}^2 \theta_{xy}^1 - \theta_{xx}^1 \theta_{xy}^2, & \theta_{xy}^1 \end{vmatrix}, \quad (5)$$

$$\theta_{yy}^2 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} \theta_{xx}^1, & (\theta_{xy}^1)^2 + (\theta_{xy}^2)^2, \\ -\theta_{xy}^2, & \theta_{xx}^2 \theta_{xy}^1 - \theta_{xx}^1 \theta_{xy}^2 \end{vmatrix}. \quad (6)$$

Начальные условия задаем на линии $y = 0$, а ее образ в пространстве будет являться кривой γ . Эти начальные условия состоят из четырех аналитических функций:

$$\theta_{y0}^1(x), \theta_{y0}^2(x), \theta_{x0}^1(x), \theta_{x0}^2(x), \quad (7)$$

которые зададим так, чтобы $\Delta(x, 0) \neq 0$.

По теореме Коши—Ковалевской в некоторой окрестности линии $y = 0$ существует аналитическое решение (5)–(6). Так как уравнения погружения выполнены, то этому решению будет соответствовать по теореме Бонне некоторая поверхность F^2 в E^4 с $K = k = 0$. Установим, при каких начальных условиях (7) эта поверхность пройдет через кривую γ , которая по условию теоремы считается заданной. Кривая в E^4 характеризуется тремя кривизнами: K_1, K_2, K_3 . Найдем выражения кривизн K_i через функции (7). Пусть $r = r(x, y)$ — радиус-вектор поверхности, n_1 и n_2 — базис нормалей. Запишем разложения Гаусса—Вейнгардена:

$$\begin{aligned} r_{xx} &= \theta_{xx}^1 n_1 + \theta_{xx}^2 n_2, \quad r_{xy} = \theta_{xy}^1 n_1 + \theta_{xy}^2 n_2, \quad r_{yy} = \theta_{yy}^1 n_1 + \theta_{yy}^2 n_2, \\ n_{1x} &= -\theta_{xx}^1 r_x - \theta_{xy}^1 r_y, \quad n_{2x} = -\theta_{xx}^2 r_x - \theta_{xy}^2 r_y. \end{aligned} \quad (8)$$

Так как кривая $y = 0$ геодезическая, то длина вектора r_{xx} равна

$$K_1 = \sqrt{(\theta_{xx}^1)^2 + (\theta_{xx}^2)^2}. \quad (9)$$

Обозначим $\cos \varphi = \theta_{xx}^1 / K_1$, $\sin \varphi = \theta_{xx}^2 / K_1$.

Из первого уравнения системы (8) следует, что второй вектор натурального репера $\xi_2 = \cos \varphi n_1 + \sin \varphi n_2$. Используя разложения Вейнгардена, получим

$$\begin{aligned}\xi_{2x} &= (-\sin \varphi n_1 + \cos \varphi n_2) \varphi_x + \\ &+ \cos \varphi (-\theta_{xx}^1 r_x - \theta_{xy}^1 r_y) + \sin \varphi (-\theta_{xx}^2 r_x - \theta_{xy}^2 r_y).\end{aligned}$$

Введем обозначения:

$$\eta = -\sin \varphi n_1 + \cos \varphi n_2, \quad B = \cos \varphi \theta_{xy}^1 + \sin \varphi \theta_{xy}^2.$$

Тогда

$$\xi_{2x} = -K_1 \xi_1 + (\eta \varphi_x - Br_y). \quad (10)$$

Вектор, стоящий в скобках, ортогонален ξ_1 , следовательно, направлен по ξ_3 , а его модуль равен

$$K_2 = \sqrt{\varphi_x^2 + B^2}. \quad (11)$$

Нам понадобится выражение $\xi_3 = (\eta \varphi_x - Br_y)/K_2$. Пусть $K_2 \neq 0$. Четвертый вектор из натурального репера ξ_4 имеет вид:

$$\xi_4 = (B\eta + r_y \varphi_x)/K_2.$$

Действительно, этот вектор ортогонален векторам ξ_2 и ξ_3 , так как $(\xi_2 \eta) = 0$ и ортогонален, очевидно, ξ_1 . Имеем

$$\xi_{4x} = \left(\frac{1}{K_2} \right)_x (B\eta + r_y \varphi_x) + \frac{1}{K_2} (B_x \eta + Br_x + r_{yx} \varphi_x + r_y \varphi_{xx}).$$

Следовательно,

$$K_3 = -(\xi_{4x} \xi_3) = -\frac{1}{K_2} \left(B_x \varphi_x + (r_{xy} \eta) \varphi_x^2 - B(\eta_x r_y) - \varphi_{xx} \right).$$

Используем соотношение

$$(\eta_x r_y) = -(\eta r_{xy}) = \sin \varphi \theta_{xy}^1 - \cos \varphi \theta_{xy}^2.$$

Обозначим $C = \sin \varphi \theta_{xy}^1 - \cos \varphi \theta_{xy}^2$. Можем записать

$$K_3 = \frac{\partial}{\partial x} \operatorname{arctg} \left(\frac{B}{\varphi_x} \right) + C. \quad (12)$$

Если заданы функции (7), то функции B , φ и C определены вдоль кривой $y = 0$. Поэтому по заданным четырем функциям (7) определяются три кривизны K_1 , K_2 , K_3 .

Рассмотрим касательную полосу вдоль кривой y . Она определяется заданием вдоль кривой векторного поля r_y . Этот вектор ортогонален ξ_1 и ξ_2 . Поэтому он является линейной комбинацией ξ_3 и ξ_4 : $r_y = \cos \alpha \xi_3 + \sin \alpha \xi_4$. Используя выражение $\xi_3 = (\eta \varphi_x - Br_y)/K_2$, получим

$$\cos \alpha = (r_y \xi_3) = -\frac{B}{K_2}. \quad (13)$$

Таким образом, по заданным функциям (7) определяется угол α , а вместе с ним положение касательной полосы относительно натурального репера y . Заметим, что $B = \Delta / K_1$. По предположению $\Delta \neq 0$. Поэтому $\cos \alpha \neq 0$, т.е. касательная полоса не касается ξ_4 .

Итак, если заданы четыре функции $\theta^1(x, 0)$, $\theta_y^1(x, 0)$, $\theta^2(x, 0)$, $\theta_y^2(x, 0)$, то по ним в E^4 с точностью до движения в пространстве определяется кривая y и касательная полоса вдоль y .

Обратно, по заданной кривой y и касательной полосе, т.е. по функции $\alpha(s)$, вдоль кривой y можно найти начальные функции (7). Покажем это. Так как $K_1(x)$ — известная функция длины дуги y , $(\theta_{xx}^1)^2 + (\theta_{xx}^2)^2$ — тоже известная функция. Из формулы (13) следует, что и функция $B = -\cos \alpha K_2$ также известная. Далее, используем выражение (11) для K_2 , которое можем преобразовать и получить в виде $\varphi_x^2 = K_2^2 \sin^2 \alpha$. Поэтому $\varphi(x)$, а следовательно, θ_{xx}^1 , θ_{xx}^2 определяются вдоль кривой y с точностью до знака. Используя соотношения $B = -K_2 \cos \alpha$ и $\varphi_x = \pm K_2 \sin \alpha$, уравнение (12) можно записать в виде:

$$K_3 = \pm \frac{\partial \alpha}{\partial x} + C. \quad (14)$$

Поэтому C является известной функцией длины дуги y . Используя выражения для B и C , запишем систему уравнений:

$$\begin{aligned} \cos \varphi \theta_{xy}^1 + \sin \varphi \theta_{xy}^2 &= -K_2 \cos \alpha, \\ -\sin \varphi \theta_{xy}^1 + \cos \varphi \theta_{xy}^2 &= K_3 \pm \frac{\partial \alpha}{\partial x}. \end{aligned}$$

Отсюда находим θ_{xy}^1 и θ_{xy}^2 вдоль кривой y . Теорема 1 доказана.

2. Доказательство теоремы 2. Если $\rho = \rho(s)$ — радиус-вектор y и s — длина дуги, то радиус-вектор искомой поверхности можно записать так:

$$r(s, t) = \rho(s) + t(\alpha^1 \xi_1 + \alpha^3 \xi_3 + \alpha^4 \xi_4), \quad (15)$$

причем $(\alpha^1)^2 + (\alpha^3)^2 + (\alpha^4)^2 = 1$. Находим касательные векторы

$$\begin{aligned} r_s &= (1 + t\alpha^{1'})\xi_1 + t\xi_2(\alpha^1 K_1 - \alpha^3 K_2) + t\xi_3(\alpha^{3'} - \alpha^4 K_3) + t\xi_4(\alpha^{4'} + \alpha^3 K_3), \\ r_t &= \alpha^1 \xi_1 + \alpha^3 \xi_3 + \alpha^4 \xi_4. \end{aligned}$$

Здесь штрихом обозначена производная по s . Коэффициенты метрики имеют вид:

$$\begin{aligned} E &= (1 + t\alpha^{1'})^2 + t^2 [(\alpha^1 K_1 - \alpha^3 K_2)^2 + (\alpha^{3'} - \alpha^4 K_3)^2 + (\alpha^{4'} + \alpha^3 K_3)^2], \\ F &= \alpha^{1'}, \quad G = 1. \end{aligned}$$

Заметим, что $F_t = G_s = G_t = 0$. По известной формуле находим гауссову кривизну

$$K = -\frac{1}{4(EG - F^2)} \begin{vmatrix} E & E_s & E_t \\ F & F_s & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} - \frac{1}{2\sqrt{EG - F^2}} \left(\frac{E_t - F_s}{\sqrt{EG - F^2}} \right)_t =$$

$$= \frac{E_t^2 - 2E_{tt}(E - F^2)}{4(E - F^2)^2}.$$

Запишем E в виде квадратного трехчлена по степеням t :

$$E = 1 + bt + Bt^2, \text{ где } b = 2\alpha^{1'}.$$

Имеем $E_t = b + 2Bt$, $E_{tt} = 2B$, $E - F^2 = 1 + bt + Bt^2 - (\alpha^{1'})^2$. Из условия $K = 0$ следует уравнение

$$b^2 + 4B((\alpha^{1'})^2 - 1) = 0.$$

Заменив выражения b и B их значениями, получим

$$\begin{aligned} (\alpha^{1'})^2 + [(\alpha^{1'})^2 - 1] [(\alpha^{1'})^2 + (\alpha^1 K_1 - \alpha^3 K_2)^2 + \\ + (\alpha^{3'} - \alpha^4 K_3)^2 + (\alpha^{4'} + \alpha^3 K_3)^2] = 0. \end{aligned} \quad (16)$$

Запишем $\alpha^1 = \cos \theta$, $\alpha^3 = \sin \theta \cos \sigma$, $\alpha^4 = \sin \theta \sin \sigma$. Уравнение (16) переписывается в таком виде:

$$(\cos \theta K_1 - \sin \theta \cos \sigma K_2)^2 + \sin^2 \theta (\sigma' + K_3)^2 = 0.$$

Следовательно, поверхность (15) с прямолинейными образующими будет иметь нулевую кривизну в том и только в том случае, когда выполняется система уравнений:

$$\sigma' + K_3 = 0, \quad \operatorname{ctg} \theta = \cos \sigma \frac{K_2}{K_1}. \quad (17)$$

Из первого уравнения (17) находим функцию σ , из второго — функцию θ . Функция σ определяется с точностью до постоянной. Поэтому поверхность будет определена однозначно кривой и начальным положением при некотором s_0 прямолинейной образующей.

Если система (17) выполнена, то соответствующая поверхность имеет нулевое гауссово кручение. Действительно, из второго уравнения (17) следует, что в выражении r_s коэффициент при ξ_2 равен нулю и, кроме того, можно записать

$$r_s = (1 + t\alpha^{1'})\xi_1 + t \cos \theta \theta' (\cos \sigma \xi_3 + \sin \sigma \xi_4).$$

Следовательно, нормальями к поверхности являются

$$n_1 = \xi_2, \quad n_2 = -\sin \sigma \xi_3 + \cos \sigma \xi_4.$$

Имеем

$$r_{st} = \alpha^{1'} \xi_1 + \cos \theta \theta' (\cos \sigma \xi_3 + \sin \sigma \xi_4), \quad r_{tt} = 0.$$

Поэтому $L_{12}^a = (r_{st} n_a) = 0$, $L_{22}^a = 0$. По формуле для гауссова кручения находим

$$\kappa = g^{ij} \left(L_{1i}^1 L_{2j}^2 - L_{2i}^1 L_{1j}^2 \right) = 0.$$

Найдем ширину области, в которой поверхность регулярна. Для этого найдем те значения t , для которых $EG - F^2 = 0$. Имеем

$$EG - F^2 = E - F^2 = 1 + bt + Bl^2 - (\alpha^1)^2 = \sin^2 \theta - 2\sin \theta \theta' t + t^2 (\sin^2 \theta \theta'^2 + \cos^2 \theta \theta'^2 + \sin^2 \theta (\sigma' + K_3)^2) = (\sin \theta - \theta' t)^2.$$

Следовательно, $t = \sin \theta / \theta'$. Прямолинейная образующая поверхности направлена под углом θ к ξ_1 . Поэтому ширина погруженной регулярно полосы евклидовой плоскости равна $l = \sin \theta t = \frac{\sin^2 \theta}{\theta'}$. С помощью системы (17) находим

$$l = \left(\sin \theta \frac{K_2 K_3}{K_1} + \cos \sigma \left(\frac{K_2}{K_1} \right) \right)^{-1}.$$

Отсюда следует доказываемая оценка. Теорема 2 установлена.

3. Так как $\kappa = 0$, то на поверхности существует ортогональная сеть линий кривизны. Пусть в координатах кривизны линейный элемент поверхности записывается в виде $ds^2 = g_{11} du_1^2 + g_{22} du_2^2$. Единичную нормаль n_1 направим параллельно отрезку нормальной кривизны — вырожденный в данном случае эллипс нормальной кривизны. Нормаль n_2 направим ортогонально n_1 . Пусть в нормальной плоскости N_x начало координат выбрано в точке x и координатными ортами являются n_1 и n_2 . Пусть α и β — координаты середины отрезка нормальной кривизны, $2a$ — его длина. Коэффициенты вторых квадратичных форм для нормалей n_1 и n_2 следующие:

$$\begin{aligned} L_{11}^1 &= g_{11} (\alpha + a), & L_{11}^2 &= \beta g_{11}, \\ L_{12}^1 &= 0, & L_{12}^2 &= 0, \\ L_{22}^1 &= g_{22} (\alpha - a), & L_{22}^2 &= \beta g_{22}. \end{aligned}$$

В работе ([5], стр. 4) для поверхности $F^2 \subset E$ с нулевым гауссовым кручением были установлены формулы

$$\frac{\partial}{\partial u_2} \left\{ \left[(L_{11}^1)^2 + (L_{11}^2)^2 \right] / g_{11} \right\} = K \frac{\partial g_{11}}{\partial u_2},$$

$$\frac{\partial}{\partial u_1} \left\{ \left[(L_{22}^1)^2 + (L_{22}^2)^2 \right] / g_{22} \right\} = K \frac{\partial g_{22}}{\partial u_1}.$$

Так как $K \equiv 0$, то с помощью этих уравнений и за счет выбора масштаба на координатных линиях можно получить

$$g_{11} = \frac{2}{(\alpha + a)^2 + \beta^2}, \quad g_{22} = \frac{2}{(\alpha - a)^2 + \beta^2}. \quad (18)$$

Так как $K = \alpha^2 + \beta^2 - a^2 = 0$, то полагая $\alpha = a \cos \omega$, $\beta = a \sin \omega$, линейный элемент приведем к виду:

$$ds^2 = \frac{du_1^2}{2a^2 \cos^2 \frac{\omega}{2}} + \frac{du_2^2}{2a^2 \sin^2 \frac{\omega}{2}}. \quad (19)$$

Вторые квадратичные формы записываются в виде:

$$\Pi^1 = \frac{(du_1^2 - du_2^2)}{a}, \quad \Pi^2 = \beta ds^2.$$

Для коэффициентов кручения $\nu_i = (n_{2u_i}, n_1)$ с помощью уравнений Кодаци мы можем получить выражения

$$\begin{aligned} \nu_1 &= \frac{\beta_{u_1}}{\alpha - a} = -\operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_1} + \left(1 - \operatorname{ctg}^2 \frac{\omega}{2}\right) \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1}, \\ \nu_2 &= \frac{\beta_{u_2}}{\alpha + a} = \operatorname{tg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_2} + \left(1 - \operatorname{tg}^2 \frac{\omega}{2}\right) \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2}. \end{aligned}$$

Так как гауссово кручение равно нулю, то уравнение Риччи приводит к соотношению $\nu_{1u_2} - \nu_{2u_1} = 0$, которое запишем в виде:

$$\begin{aligned} &\left[\operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_1} + \operatorname{ctg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1} \right]_{u_2} + \\ &+ \left[\operatorname{tg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_2} - \operatorname{tg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2} \right]_{u_1} = 0. \end{aligned} \quad (20)$$

Условие равенства нулю гауссовой кривизны приводит еще к одному уравнению:

$$\begin{aligned} &\left[\operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_1} + \operatorname{ctg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1} \right]_{u_1} + \\ &+ \left[\operatorname{tg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_2} - \operatorname{tg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2} \right]_{u_2} = 0. \end{aligned} \quad (21)$$

Таким образом, уравнения Гаусса–Кодаци–Риччи сводятся к системе уравнений (20–21). Из уравнения (20) вытекает, что найдется функция $\Lambda(u_1, u_2)$ такая, что

$$\operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_1} + \operatorname{ctg}^2 \frac{\omega}{2} \frac{\omega_{u_1}}{2} = \Lambda_{u_1},$$

$$\operatorname{tg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_2} - \operatorname{tg}^2 \frac{\omega}{2} \frac{\omega_{u_2}}{2} = -\Lambda_{u_2}. \quad (22)$$

Подставив эти выражения в (21), получим $\Lambda_{u_1 u_1} - \Lambda_{u_2 u_2} = 0$. Следовательно, функция Λ представляется в виде:

$$\Lambda = \Lambda_1(u_1 + u_2) + \Lambda_2(u_1 - u_2). \quad (23)$$

Обозначим $\varphi = \ln \operatorname{tg} \frac{\omega}{2}$. Используя систему (22) и записывая условие равенства смешанных производных от $\ln a$, получим одно уравнение

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial u_1 \partial u_2} = \frac{\partial}{\partial u_2} (e^\varphi \Lambda_{u_1}) + \frac{\partial}{\partial u_1} (e^{-\varphi} \Lambda_{u_2}). \quad (24)$$

В этом уравнении функция Λ может считаться заданной в виде (23). Таким образом, система уравнений Гаусса—Кодицци—Риччи свелась к одному гиперболическому уравнению на функцию φ . Укажем частное решение уравнения (24): $\varphi = \ln \operatorname{tg} \Lambda$, т.е. $\Lambda = \frac{\omega}{2}$. Тогда система (22) приобретает вид:

$$\frac{\partial \ln a}{\partial u_i} = -\operatorname{ctg} \omega \omega_{u_i}, \quad i = 1, 2.$$

Следовательно, $a \sin \omega = \text{const}$, т.е. $\beta = \text{const}$. Поверхность в E^4 с нулевым гауссовым кручением и постоянным расстоянием β от точки поверхности до отрезка нормальной кривизны в этой точке лежит в трехмерной сфере S^3 радиуса $1/\beta$. Такие поверхности были исследованы Бианки [6]. Другой частный случай $\Lambda = \text{const}$ приводит к тору Клиффорда.

Рассмотрим общий случай. Уравнение (24) имеет вид уравнений $\varphi_{u_1 u_2} = f(u_1, u_2, \varphi, \varphi_{u_1}, \varphi_{u_2})$, которые рассмотрены в [7]. Пусть на плоскости u_1, u_2 задана гладкая начальная кривая C , обладающая тем свойством, что никакая прямая, параллельная одной из осей координат, не пересекает кривую C более чем в одной точке. В работе [7] доказывается, что если на C заданы две начальные функции φ_{u_1} и φ_{u_2} , то в достаточно малой окрестности линии C существует решение уравнения (24) с заданными начальными условиями. Можно считать, что на C заданы значения функции φ и ее производной по нормали. Введем новые координаты на поверхности, положив

$$\xi = \frac{1}{2}(u_1 + u_2), \quad \eta = \frac{1}{2}(u_1 - u_2).$$

В качестве линии C в дальнейшем будем брать линии $\xi = \text{const}$ или $\eta = \text{const}$. В координатах ξ, η метрика записывается в конформно-чебышевском виде:

$$ds^2 = \frac{2(d\xi^2 - 2 \cos \omega d\xi d\eta + d\eta^2)}{a^2 \sin^2 \omega}.$$

В то же время

$$\Pi^1 = \frac{4}{a} d\xi d\eta, \quad \Pi^2 = a \sin \omega ds^2.$$

Поэтому координатные линии $\xi = \text{const}$ и $\eta = \text{const}$ являются асимптотическими для формы Π^1 и угол между ними равен ω . Эти линии естественно называть полуасимптотическими на поверхности. Выше мы уже установили, что функция Λ имеет вид $\Lambda = \Phi_1(\xi) + \Phi_2(\eta)$.

Найдем геометрический смысл параметров ξ, η . Положим для удобства $\xi = \xi^1, \eta = \xi^2$. Коэффициенты метрики грассманова образа $d\sigma^2 = G_{ij} d\xi^i d\xi^j$ вычисляются по формуле

$$G_{ij} = \sum_{\alpha=1}^2 L_{ik}^\alpha L_{jl}^\alpha g^{kl}.$$

Имеем

$$\begin{aligned} G_{11} &= \left(L_{12}^1\right)^2 g^{22} + a^2 \sin^2 \omega g_{1k} g_{1l} g^{kl} = 4, \\ G_{12} &= \left(L_{12}^1\right)^2 g^{12} + L_{12}^1 L_{22}^1 g^{22} + a^2 \sin^2 \omega g_{1k} g_{2l} g^{kl} = 0, \\ G_{22} &= 4. \end{aligned}$$

Поэтому, метрика грассманова образа в координатах ξ, η имеет вид $d\sigma^2 = 4(d\xi^2 + d\eta^2)$. Параметры ξ и η пропорциональны длинам дуг координатных линий на грассмановом образе. Координатные линии являются геодезическими. В работах [8-9] установлено, что грассманов образ поверхности является поверхностью переноса. Мы уже упоминали во введении, что проекция Γ^2 на сферы S_i^2 ($i = 1, 2$ — сомножители разложения $G_{2,4}$) представляет собой кривые $\gamma_i, i = 1, 2$. Геодезические кривизны этих линий γ_i совпадают с Λ_ξ и Λ_η [8-9]. Поэтому, задание кривых γ_1 и γ_2 влечет за собой задание $\Lambda_{1\xi}$ и $\Lambda_{2\eta}$ и наоборот, задание последних функций определяет кривые γ_1 и γ_2 с точностью до их движения по сферам S_i^2 .

Рассмотрим геометрический смысл задания функций $\omega(\xi, 0)$ и $\frac{\partial \omega(\xi, 0)}{\partial \eta}$. Пусть \bar{n}_1 и \bar{n}_2 — базис нормалей, состоящий из параллельно переносимых в нормальном расслоении векторов. Пусть он связан с прежним базисом соотношениями

$$n_1 = \cos \gamma \bar{n}_1 + \sin \gamma \bar{n}_2,$$

$$n_2 = -\sin \gamma \bar{n}_1 + \cos \gamma \bar{n}_2,$$

где γ — угол между параллельно переносимым нормальным векторным полем и отрезком нормальной кривизны. Имеем $n_{1u_i} = n_2 \gamma_{u_i} + \bar{n}_{1u_i} \cos \gamma + \bar{n}_{2u_i} \sin \gamma$. Следовательно, $(n_{1u_i}, n_2) = \gamma_{u_i}$. С другой стороны, имеем выражения для (n_{2u_i}, n_1) через ω и a . Поэтому,

$$-\frac{\partial \gamma}{\partial u_1} = -\operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_1} - \operatorname{ctg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1} + \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1} = \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_1} - \Lambda_{u_1},$$

$$-\frac{\partial \gamma}{\partial u_2} = \operatorname{tg} \frac{\omega}{2} \frac{\partial \ln a}{\partial u_2} - \operatorname{tg}^2 \frac{\omega}{2} \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2} + \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2} = \left(\frac{\omega}{2}\right)_{u_2} - \Lambda_{u_2}.$$

Следовательно, $\gamma = \Lambda - \frac{\omega}{2} + C$, где $C = \text{const}$. Итак, функция $\Lambda - \frac{\omega}{2}$ с точностью до постоянной совпадает с углом между отрезком нормальной кривизны и параллельно переносимым нормальным вектором в нормальном расслоении. Теорема 3 доказана.

Список литературы

1. Э. Г. Позняк, Примеры регулярных метрик на сфере и в круге, нереализуемых в классе дважды непрерывно дифференцируемых поверхностей.— Вестн. Моск. ун-та, серия мат. (1960), т. 2, с. 3—5.
2. А. В. Погорелов, Пример двумерной римановой метрики, не допускающей локальной реализации в E^3 .— Докл. АН СССР (1971), т. 198:1, с. 42—43.
3. Э. Г. Позняк, Изометрические погружения двумерных римановых метрик в евклидовы пространства.— Успехи мат. наук (1973), т. 28, с. 47—76.
4. Ю. А. Аминов, О поверхностях в E^4 со знакопостоянным гауссовым кручением.— Укр. геометр. сб. (1988), вып. 31, с. 3—14.
5. Ю. А. Аминов, О грависмановом образе двумерной поверхности в четырехмерном евклидовом пространстве.— Укр. геометр. сб. (1980), вып. 23, с. 3—16.
6. L. Bianchi, Lezioni di geometria differenz., v. II, part. II. Nicola Zanichelli (1924).
7. Р. Курант и Д. Гильберт, Методы математической физики, т. II. Гостехиздат, М.—Л. (1951), 544 с.
8. K. Enomoto, The Gauss image of flat surfaces in R^4 .— Kodai Math. J. (1986), v. 9, p. 19—32.
9. K. Enomoto, Global properties of the Gauss image of flat surfaces in R^4 .— Kodai Math. J. (1987), v. 10, p. 272—284.
10. J. Weiner, Flat tori in S^3 and their Gauss maps.— Proc. London Math. Soc. (1991), v. 62 (3), № 1, p. 54—76.

On the embeddings of a Euclidean plane into E^4 with vanishing Gaussian torsion

Yu. A. Aminov

Two approaches to the problem of a plane metric embedding are considered with using a geodesic and a curvature coordinate systems. The existence theorem for the surface passing through a given curve and a tangent strip for which this curve is a geodesic one is obtained using the first method. The second one leads to the boundary-value problem of reconstruction of the surface by its Gauss image, which is a translation surface.