

О полных выпуклых решениях уравнения $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$

В.Н. Кокарев

Самарский государственный университет, Россия, 443011, г. Самара, ул. Акад. Павлова, 1

Статья поступила в редакцию 25 января 1995 года

Через $\text{spur}_m(z_{ij})$ обозначим сумму всех главных миноров m -го порядка матрицы (z_{ij}) , составленной из вторых производных функции $z(x^1, \dots, x^n)$. Всякое полное выпуклое класса C^2 , «решение уравнения $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$, ($2 \leq m < n$)», является квадратичным полиномом, если собственные значения матрицы (z_{ij}) достаточно близки друг к другу.

В работах [1-3] доказано, что графиком всякого полного выпуклого решения уравнения $\det(z_{ij}) = 1$, где $\det(z_{ij})$ — гессиан функции $z(x^1, \dots, x^n)$, является эллиптический параболоид. Естественно возникает вопрос: что можно сказать о полных выпуклых решениях уравнения

$$\text{spur}_m(z_{ij}) = \text{const} > 0, \quad (1)$$

где в левой части стоит сумма всех главных миноров m -го порядка матрицы из вторых производных функции $z(x^1, \dots, x^n)$? Настоящая статья посвящена исследованию этой проблемы. Достигнутый результат сформулирован в теореме 3 и следствии из нее. Предварительно будут доказаны две вспомогательные теоремы.

Пусть $z^0 = \frac{1}{2} c_{ij} x^i x^j$ — функция, график которой — эллиптический параболоид. Будем обозначать дифференцирование функций z и z^0 соответствующим индексом внизу:

$$z_{ij} = \frac{\partial^2 z}{\partial x^i \partial x^j}, \quad z_{ijk} = \frac{\partial^3 z}{\partial x^i \partial x^j \partial x^k} \quad \text{и т.д.}$$

Вместо уравнения (1) будем рассматривать на первый взгляд несколько более общее уравнение

$$D(\underbrace{z_{ij}, \dots, z_{ij}}_m, z_{ij}^0, \dots, z_{ij}^0) = \det(z_{ij}^0), \quad (2)$$

по-прежнему считая решение $z(x^1, \dots, x^n)$ строго выпуклой регулярной функцией. Здесь D — символ смешанного дискриминанта матриц (z_{ij}) и (z_{ij}^0) . Всюду считаем, что $2 \leq m < n$. Уравнение (2) инвариантно при аффинных преобразованиях координат и при подходящем выборе их системы превращается в уравнение (1). Таким образом, уравнение (2) является уравнением (1), записанным в другой, более общей

системе координат. Чтобы подчеркнуть, что система координат не фиксирована, обозначим пространство, где заданы функции z и z^0 , через A^n и будем считать его n -мерным аффинным пространством.

Всюду в дальнейшем будем допускать только аффинные преобразования координат, поэтому частные производные любой функции в A^n являются координатами ковариантного тензора соответствующего ранга.

Обозначим левую часть в (2) через D . Легко проверяется, что формальные производные $\frac{\partial}{\partial z_{ij}} \left(\frac{D}{\det(z_{ij}^0)} \right)$ являются координатами тензора типа $\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$. Введем метрику в A^n , взяв $g^{ij} = C_n^m \frac{\partial}{\partial z_{ij}} \left(\frac{D}{\det(z_{ij}^0)} \right)$ за координаты контравариантного метрического тензора. В силу выпуклости функций z и z^0 эта метрика положительно определенная. Будем опускать и поднимать индексы у тензоров с помощью введенной метрики, в частности

$$z_{jk}^i = g^{ia} z_{ajk}, \quad z^{ijk} = g^{ia} g^{jb} g^{kc} z_{abc}.$$

Рассмотрим тензоры

$$P_{ijkl} = z_{il}^a z_{ajk} - z_{ik}^a z_{ajl}, \quad P_{ik} = z_{hi}^j z_{jk}^h$$

и инвариант $P = z_{ijk} z^{ijk}$. Очевидно, $P \geq 0$. Причем, если $P(x) = 0$, то все трети производные $z_{ijk}(x)$ обращаются в нуль.

Пусть Δ — оператор Лапласа–Бельтрами относительно введенной метрики, ковариантные производные будем обозначать с помощью запятой. Через $\lambda_1(x), \dots, \lambda_n(x)$ обозначим экстремумы формы $z_{ij} \xi^i \xi^j$ относительно формы $z_{ij}^0 \xi^i \xi^j$ в точке x . Пусть существует положительная константа ε_1 такая, что

$$\frac{\lambda_i(x)}{\lambda_j(x)} \leq 1 + \varepsilon_1 \quad (3)$$

для всех точек $x \in A^n$ и всех i, j . Сначала получим некоторую инвариантную оценку для $\Delta(\sqrt{P})$ в произвольной точке $x_0 \in A^n$, где $P(x_0) \neq 0$. При этом будем считать, что ε_1 достаточно мало $\left(\varepsilon_1 < \frac{1}{mn^2} \right)$.

Имеем (см. [2])

$$\Delta(\sqrt{P}) = \frac{\Delta P}{2\sqrt{P}} - \frac{g^{ij} P_{,i} P_{,j}}{4P^{3/2}}, \quad (4)$$

$$\frac{1}{2} \Delta P = z^{ijk} \Delta z_{ijk} + z^{ijk, l} z_{ijk, l}. \quad (5)$$

Обозначив $B_{abci jkl} = \frac{1}{2} (z_{abc, i} z_{jkl} - z_{abc} z_{jkl, i})$, получим

$$\frac{2B_{abcijkl}B^{abcijkl}}{P^{3/2}} = \frac{z_{abc,i} z^{abc,i}}{\sqrt{P}} - \frac{g^{ij} P_{,i} P_{,j}}{4P^{3/2}} \geq 0.$$

Из соотношений (4), (5) и последнего неравенства следует

$$\Delta(\sqrt{P}) \geq \frac{z^{ijk} \Delta z_{ijk}}{\sqrt{P}}. \quad (6)$$

Дифференцируя уравнение

$$\frac{1}{\det(z_{ij}^0)} D(\underbrace{z_{ij}, \dots, z_{ij}}_m, z_{ij}^0, \dots, z_{ij}^0) = 1$$

по x^k , получим

$$z_{ijk} g^{ij} = 0, \quad (7)$$

следовательно, $g^{lq} z_{iql,jk} = 0$. Тогда

$$\begin{aligned} \Delta z_{ijk} &= g^{lq} z_{ijk,lq} = g^{lq} (z_{ijl,kq} - z_{ijl,qk}) + \\ &+ g^{lq} (z_{ijl,q} - z_{ijl,j})_k + g^{lq} (z_{ijk,l} - z_{ijl,k})_q = \\ &= g^{lq} (z_{hjl} R_{ikq}^h + z_{ihl} R_{jkq}^h + z_{ijh} R_{lkq}^h) + g^{lq} (z_{ijl,q} - z_{ijl,j})_k + g^{lq} (z_{ijk,l} - z_{ijl,k})_q. \end{aligned}$$

Здесь R_{ikq}^h — координаты тензора кривизны относительно введенной метрики. Вычисляя, имеем

$$\begin{aligned} z^{ijk} \Delta z_{ijk} &= z^{ijk} g^{lq} (-5z_{ijh} \Gamma_{qp}^h \Gamma_{kl}^p + 6z_{ihl} \Gamma_{kp}^h \Gamma_{qj}^p - z_{ijh} \Gamma_{kp}^h \Gamma_{ql}^p - \\ &- 2z_{hjl} \Gamma_{qp}^h \Gamma_{ki}^p + 4z_{hqp} \Gamma_{ij}^h \Gamma_{lk}^p - 4z_{phk} \Gamma_{jl}^h \Gamma_{iq}^p - 2z_{hjl} \Gamma_{iq}^h - z_{ijhk} \Gamma_{lq}^h + \\ &+ 3z_{hqlk} \Gamma_{ij}^h - 3z_{jk}^p (\frac{1}{2} \partial_{lq} g_{ip} - \Gamma_{il}^a \partial_q g_{ap}) + 2z_{jl}^p (\frac{1}{2} \partial_{ik} g_{qp} - \Gamma_{qi}^a \partial_k g_{ap})). \end{aligned} \quad (8)$$

Здесь Γ_{ij}^k — коэффициенты связности относительно введенной метрики.

Возьмем такую аффинную систему координат в A^n , чтобы в точке x_0 матрица (z_{ij}) имела диагональный вид, а матрица $(z_{ij}^0) = (c_{ij})$ стала единичной. Тогда в этой точке получим

$$g^{ij} = g_{ij} = 0 \quad (i \neq j), \quad g^{ii} = S_{m-1}^i, \quad (9)$$

где S_{m-1}^i — $(m-1)$ -я элементарная симметрическая функция от всех z_{11}, \dots, z_{nn} , кроме z_{ii} . При нашем выборе системы координат равенство $g^{il} g_{ij} = \delta_j^l$ примет вид $C_n^m g_{ij} \frac{\partial D}{\partial z_{il}} = \delta_j^l$. Дифференцируя правые и левые части этого равенства по x^k , находим выражение для производных от координат ковариантного метрического тензора

$$\partial_k g_{ij} = - C_n^m g_{sj} g_{li} \frac{\partial^2 D}{\partial z_{sl} \partial z_{pq}} z_{pqk}. \quad (10)$$

Здесь, как и всюду далее, суммирование в правой части ведется только по тем повторяющимся индексам, которых нет в левой части, т.е. по s, l, p, q . С учетом (9) получим в точке x_0

$$\partial_k g_{ij} = \begin{cases} \frac{S_{m-2}^{ij}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j} z_{ijk}, & (i \neq j); \\ -\frac{S_{m-2}^{jp}}{(S_{m-1}^j)^2} z_{ppk}, & (i = j), \end{cases} \quad (11)$$

где S_{m-2}^{jp} — $(m-2)$ -я элементарная симметрическая функция от всех z_{11}, \dots, z_{nn} , кроме z_{jj}, z_{pp} . Полагаем по определению $S_{m-2}^{jp} = 0$ при $j = p$, а при $m = 2$ $S_{m-2}^{jp} = 1$, если $j \neq p$.

Дифференцируя (10) по x^r и учитывая (9), получаем в точке x_0 для вторых производных от ковариантных координат метрического тензора выражение

$$\begin{aligned} \partial_{kr} g_{ij} = & (\partial_r g_{lj}) \frac{S_{m-2}^{li}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^l} z_{ik}^l + (\partial_r g_{li}) \frac{S_{m-2}^{lj}}{S_{m-1}^j S_{m-1}^l} z_{jk}^l - \\ & - (\partial_r g_{ij}) \frac{S_{m-2}^{li}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^l} z_{lk}^l + (\partial_r g_{ij}) \frac{S_{m-2}^{lj}}{S_{m-1}^j S_{m-1}^l} z_{lk}^l + \\ & + \begin{cases} \frac{S_{m-3}^{ijl} (z_{ijk} z_{lr}^l + z_{ijr} z_{lk}^l - z_{ik}^l z_{jr}^l - z_{jk}^l z_{il}^l)}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j S_{m-1}^l} + \frac{S_{m-2}^{ij}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j} z_{ijkr}, & (i \neq j); \\ \frac{S_{m-3}^{jpq} (z_k^{pq} z_{pqr}^q - z_{pk}^p z_{qr}^q)}{(S_{m-1}^j)^2 S_{m-1}^p S_{m-1}^q} - \frac{S_{m-2}^{jp}}{(S_{m-1}^j)^2} z_{ppkr}, & (i = j); \end{cases} \end{aligned} \quad (12)$$

Здесь S_{m-3}^{ijk} — $(m-3)$ -я элементарная симметрическая функция от всех z_{11}, \dots, z_{nn} , кроме z_{ii}, z_{jj}, z_{kk} . Полагаем $S_{m-3}^{ijk} = 0$, если среди индексов i, j, k есть равные или $m = 2$, а при $m = 3$ $S_{m-3}^{ijk} = 1$, если i, j, k различны. Обозначим

$$\frac{C_{n-2}^{m-2}}{(C_{n-1}^{m-1})^2} = c.$$

Из условия (3) с учетом выбора системы координат получим для всех i, j в точке x_0

$$\frac{1}{1 + \varepsilon_1} \leq \frac{z_{ii}}{z_{jj}} \leq 1 + \varepsilon_1,$$

отсюда и из (2)

$$\frac{1}{1 + \varepsilon_1} \leq z_{ii} \leq 1 + \varepsilon_1,$$

тогда

$$\left| \frac{S_{m-2}^{ij}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j} - c \right| \leq c((1 + \varepsilon_1)^m - 1), \quad (i \neq j); \quad (13)$$

$$\left| c \frac{S_{m-1}^p}{S_{m-1}^j} - \frac{S_{m-2}^{jp}}{(S_{m-1}^j)^2} \right| \leq c((1 + \varepsilon_1)^m - 1), \quad (p \neq j). \quad (14)$$

При $i \neq j \neq k, m \geq 3$

$$\left| \frac{S_{m-3}^{ijk}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j S_{m-1}^k} - \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} \right| \leq (1 + \varepsilon_1)^{2m} - 1. \quad (15)$$

Для всех i, j, k

$$|z_{ijk}| \leq P^{1/2} (1 + \varepsilon_1)^{3(m-1)/2} (C_{n-1}^{m-1})^{-3/2}.$$

Равенство (7) в точке x_0 принимает вид

$$z_{ppk} S_{m-1}^p = 0.$$

Тогда (по-прежнему здесь и далее все величины вычисляются в точке x_0)

$$\partial_k g_{ij} = \begin{cases} cz_{ijk} + \left(\frac{S_{m-2}^{ij}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j} - c \right) z_{ijk}, & (i \neq j); \\ \left(c \frac{S_{m-1}^p}{S_{m-1}^i} - \frac{S_{m-2}^{ip}}{(S_{m-1}^i)^2} \right) z_{ppk}, & (i = j). \end{cases}$$

Следовательно,

$$\partial_k g_{ij} = cz_{ijk} + \varepsilon_{ijk}, \quad (16)$$

где

$$|\varepsilon_{ijk}| \leq \begin{cases} \frac{c((1 + \varepsilon_1)^m - 1)(1 + \varepsilon_1)^{3(m-1)/2} P^{1/2}}{(C_{n-1}^{m-1})^{3/2}}, & (i \neq j); \\ \frac{(n-1)c((1 + \varepsilon_1)^m - 1)(1 + \varepsilon_1)^{3(m-1)/2} P^{1/2}}{(C_{n-1}^{m-1})^{3/2}}, & (i = j). \end{cases} \quad (17)$$

Продифференцируем (7) по x^r . Учитывая соотношение (9) и диагональность метрики в точке x_0 , имеем

$$g^{ii} z_{iikr} = -S_m^{pq} - 2z_{ppk} z_{qqr} + S_m^{pq} - 2z_{pk} z_{pqr},$$

отсюда

$$g^{ii} z_{iikr} = cz_k^{pq} z_{pqr} + \varepsilon_{kr}, \quad (18)$$

где

$$|\varepsilon_{kr}| \leq 2c((1 + \varepsilon_1)^m - 1)(1 + \varepsilon_1)^{5(m-1)}(C_{n-1}^{m-1})^{-1}P.$$

С учетом (13) и (15) получаем из (12)

$$\begin{aligned} \partial_{kr} g_{ij} &= \left(c^2 - \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3}\right)(z_{ljr} z_{ik}^l + z_{lir} z_{jk}^l) + \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} z_k^{pq} z_{pqr} g_{ij} + \varepsilon_{ijkr} + \\ &+ \begin{cases} \frac{S_{m-2}^{ij}}{S_{m-1}^i S_{m-1}^j} z_{ijkr}, & (i \neq j), \\ -\frac{S_{m-2}^{jp}}{(S_{m-1}^j)^2} z_{ppkr}, & (i = j), \end{cases} \end{aligned} \quad (19)$$

где

$$\begin{aligned} |\varepsilon_{ijkr}| &\leq 8c^2(n-1)(1 + \varepsilon_1)^{4(m-1)}((1 + \varepsilon_1)^m - 1)(C_{n-1}^{m-1})^{-2}P + \\ &+ 2C_{n-3}^{m-3}(n-1)^2(1 + \varepsilon_1)^{5(m-1)}((1 + \varepsilon_1)^{3m-1} - 1)(C_{n-1}^{m-1})^{-5}P. \end{aligned}$$

При $m = 2$ здесь и далее нужно считать, что $C_{n-3}^{m-3} = 0$.

Слагаемые в правой части (8), содержащие четвертые производные функции z :

$$\begin{aligned} z^{ijk} g^{lq} (-2z_{hjlk} \Gamma_{iq}^h - z_{ijhk} \Gamma_{lq}^h + 3z_{hqlk} \Gamma_{ij}^h - \frac{3}{2} z_{jk}^p \partial_{lq} g_{ip} + z_{jl}^p \partial_{ik} g_{qp}) &= \\ &= z^{ijk} g^{qq} g^{ss} \left(-z_{sjqk} \partial_i g_{qs} - \frac{1}{2} z_{ijks} (2\partial_q g_{qs} - \partial_s g_{qq}) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{3}{2} z_{qqs} (2\partial_i g_{js} - \partial_s g_{ij}) - \frac{3}{2} z_{sjk} \partial_{qq} g_{is} + z_{sjq} \partial_{ik} g_{qs} \right) = \\ &= z^{ijk} g^{qq} g^{ss} \left(-z_{sjqk} \partial_i g_{qs} - \frac{1}{2} z_{ijks} (cz_{qqs} + 2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{3}{2} z_{qqs} (cz_{ijs} + 2\varepsilon_{jsi} - \varepsilon_{ijs}) - \frac{3}{2} z_{sij} \partial_{qq} g_{ks} + z_{siq} \partial_{jk} g_{qs} \right). \end{aligned}$$

Отсюда, воспользовавшись сначала соотношениями (19), (11), (7), а затем (18) и учитывая малость ε_1 , получим

$$z^{ijk} g^{lq} \left(-2z_{hjlk} \Gamma_{iq}^h - z_{ijhk} \Gamma_{lq}^h + 3z_{hqlk} \Gamma_{ij}^h - \frac{3}{2} z_{jk}^p \partial_{lq} g_{ip} + z_{jl}^p \partial_{ik} g_{qp} \right) \geq$$

$$\begin{aligned}
& \geq \frac{3}{2} P^2 \left(c^2 - \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} \right) - \\
& - \left(c^2 - \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} \right) (3z_{ij}^{ijk} z_{lsq}^s z_k^{lq} - 2z_{i}^{ijk} z_i^{sq} z_{lsk} z_{qj}^l) - \\
& - \frac{1}{2} z_{ij}^{ijk} g^{qq} g^{ss} z_{ijks} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) - \\
& - 5C_{n-3}^{m-3} (C_{n-1}^{m-1})^{-3} (n-1)^2 n^5 (1+\varepsilon_1)^{8m-3} ((1+\varepsilon_1)^{3m-1} - 1) P^2 - \\
& - 20c^2 (n-1) n^5 (1+\varepsilon_1)^{7m-2} ((1+\varepsilon_1)^m - 1) P^2 - \\
& - 9n^7 c^2 (1+\varepsilon_1)^{6m} ((1+\varepsilon_1)^m - 1) P^2. \tag{20}
\end{aligned}$$

Далее, так как $P_{,s} = 2z_{ijk,s}^{ijk}$, то

$$\frac{1}{2} P_{,s} = z_{ijks}^{ijk} (z_{ijks} - z_{hjk} \Gamma_{is}^h)$$

и

$$\begin{aligned}
& z_{ij}^{ijk} g^{qq} g^{ss} z_{ijks} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) = \\
& = \frac{1}{2} g^{qq} g^{ss} P_{,s} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) + 3z_{ij}^{ijk} g^{qq} g^{ss} z_{hjk} \Gamma_{is}^h (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}). \tag{21}
\end{aligned}$$

Используя неравенство Юнга с ε , получаем

$$\left| P_{,s} g^{ss} g^{qq} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) \right| \leq \frac{P_{,s}^2 g^{ss}}{2P\varepsilon^2} + \varepsilon^2 P \left(g^{qq} \sqrt{g^{ss}} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) \right)^2.$$

В силу диагональности метрики $|\operatorname{grad} \sqrt{P}|^2 = \frac{g^{ss} P_{,s}^2}{4P}$. Далее из последнего неравенства и соотношений (17) и (21) следует оценка

$$\begin{aligned}
& \left| z_{ij}^{ijk} g^{qq} g^{ss} z_{ijks} (2\varepsilon_{qsq} - \varepsilon_{qqs}) \right| \leq \frac{|\operatorname{grad} \sqrt{P}|^2}{\varepsilon^2} + \\
& + \frac{9}{4} \varepsilon^2 n^4 (n-1)^2 c^2 (1+\varepsilon_1)^{6(m-1)} ((1+\varepsilon_1)^m - 1)^2 P^2 + \\
& + \frac{9}{2} (n-1) c^2 n^6 (1+\varepsilon_1)^{12(m-1)} ((1+\varepsilon_1)^m - 1) P^2. \tag{22}
\end{aligned}$$

Подставив вместо коэффициентов Кристоффеля их выражение через метрику и заменяя производные от координат метрического тензора по формулам (16) с использованием неравенств (17) и малости ε_1 , получаем следующую оценку:

$$\begin{aligned}
& z_{ij}^{ijk} g^{lq} (-5z_{ijh} \Gamma_{qp}^h \Gamma_{kl}^p + 6z_{ihl} \Gamma_{kp}^h \Gamma_{jq}^p - z_{ijh} \Gamma_{kp}^h \Gamma_{ql}^p - 2z_{hjl} \Gamma_{qp}^h \Gamma_{ki}^p + \\
& + 4z_{hqp} \Gamma_{ij}^h \Gamma_{lk}^p - 4z_{phk} \Gamma_{jl}^h \Gamma_{iq}^p + 3z_{jk}^p \Gamma_{il}^a \partial_q g_{ap} - 2z_{jl}^p \Gamma_{qi}^a \partial_k g_{ap}) \geq
\end{aligned}$$

$$\geq \frac{c^2}{4} (3z^{ijk} z_{ij}^s z_{lsq} z_k^{lq} - 2z^{ijk} z_i^{sq} z_{lsk} z_{qj}^l) - \\ - 48n^6(n-1)c^2(1+\epsilon_1)^{12(m-1)}((1+\epsilon_1)^m-1)P^2. \quad (23)$$

Оценим теперь инвариант

$$I = 3z^{ijk} z_{ij}^s z_{lsq} z_k^{lq} - 2z^{ijk} z_i^{sq} z_{lsk} z_{qj}^l.$$

Оценка снизу получается так же, как в работе [2]. А именно, сначала замечаем, что

$$I = P_{ijkl} P^{ijkl} + P_{ik} P^{ik}.$$

Хотя тензоры P_{ijkl} и P_{ik} у нас не имеют непосредственного геометрического смысла, для них верны неравенства

$$P_{ijkl} P^{ijkl} \geq \frac{4}{n-2} P_{ik} P^{ik} - \frac{2}{(n-1)(n-2)} P^2, \quad P_{ik} P^{ik} \geq \frac{1}{n} P^2,$$

которые доказываются дословным повторением соответствующих рассуждений для R_{ijkl} и R_{ik} в [2]. Значит,

$$I \geq \frac{n+1}{n(n-1)} P^2.$$

Ввиду того, что коэффициент при инварианте I в (20) отрицателен, нам потребуется еще его оценка сверху. Оценим сверху выражение

$$\frac{I}{P^2} = \frac{P_{ik} P^{ik} + P_{ijkl} P^{ijkl}}{(g^{ik} P_{ik})^2}.$$

При получении этой оценки безразлично конкретное происхождение тензора z_{ijk} .

Оценка будет верна для любого ненулевого симметрического трехвалентного тензора

z_{ijk} . Сначала оценим выражение $\frac{P_{ik} P^{ik}}{(g^{ik} P_{ik})^2}$. Тензор P_{ik} симметричен. Тогда можно одновременно привести матрицу (P_{ik}) к диагональному виду, а матрицу метрической формы (g_{ij}) к единичной. Наше выражение в новых координатах примет вид

$\frac{\tilde{P}_{11}^2 + \dots + \tilde{P}_{nn}^2}{(\tilde{P}_{11} + \dots + \tilde{P}_{nn})^2}$. При этом, так как разницы между ковариантными и контравариантными индексами индексами теперь нет, то $\tilde{P}_{ii} = \tilde{z}_{hi}^j \tilde{z}_{ji}^h = \sum_{j,h} \tilde{z}_{jhi}^2 \geq 0$. Значит,

надо найти максимум при неотрицательных \tilde{P}_{ii} , а поскольку $\tilde{P}_{11} + \dots + \tilde{P}_{nn} = P > 0$, то все \tilde{P}_{ii} не могут обращаться в нуль. При этих условиях легко находим

$$\frac{\tilde{P}_{11}^2 + \dots + \tilde{P}_{nn}^2}{(\tilde{P}_{11} + \dots + \tilde{P}_{nn})^2} \leq 1.$$

Теперь найдем максимум выражения

$$\frac{P_{ijkl} P^{ijkl}}{P^2} = \frac{P_{ijkl} P^{ijkl}}{(g^{ik} g^{jl} P_{ijkl})^2}.$$

Объединим индексы i, j и k, l и будем рассматривать величины $P_{(ij)(kl)}$ как координаты тензора типа $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$. Имеет место симметрия $P_{(ij)(kl)} = P_{(kl)(ij)}$. Если координатные векторы преобразуются с помощью матрицы $(\alpha_i^{i'})$, то $P_{(ij)(kl)}$ преобразуются с помощью матрицы $(A_{(ij)}^{(ij)'}) = (\alpha_i^{i'} \alpha_j^{j'})$. Введем метрический тензор $G_{(ij)(kl)} = g_{ik} g_{jl}$. Этот тензор определяет положительно определенную метрику. Легко проверить, что его ковариантные координаты $G^{(ij)(kl)} = g^{ik} g^{jl}$. Тогда можно формально записать

$$\frac{P_{ijkl} P^{ijkl}}{(g^{ik} g^{jl} P_{ijkl})^2} = \frac{P_{(ij)(kl)} P^{(ij)(kl)}}{(G^{(ij)(kl)} P_{(ij)(kl)})^2},$$

или, приведя матрицу $(G_{(ij)(kl)})$ к единичной, а матрицу $(P_{(ij)(kl)})$ — к диагональной, придадим последнему выражению вид $\frac{\sum_{i,j} \tilde{P}_{(ij)(ij)}^2}{\left(\sum_{i,j} \tilde{P}_{(ij)(ij)}\right)^2}$. При этом $\tilde{P}_{(ii)(ii)} = 0$,

так как P_{ijkl} антисимметричен по первому и второму индексам. Кроме того,

$\sum_j \tilde{P}_{(ij)(ij)} = \tilde{P}_{ii} \geq 0$, $\sum_i \tilde{P}_{ii} > 0$. Значит, нам нужно найти максимум выражения

$$\frac{\sum_{i,j} \tilde{P}_{(ij)(ij)}^2}{\left(\sum_{i,j} \tilde{P}_{(ij)(ij)}\right)^2} \quad \text{при условии} \quad \begin{cases} \sum_j \tilde{P}_{(ij)(ij)} \geq 0, \\ \tilde{P}_{(ii)(ii)} = 0, \\ \sum_{i,j} \tilde{P}_{(ij)(ij)} > 0. \end{cases}$$

Этот максимум равен $\frac{1}{2}$, следовательно, $\frac{P_{ijkl} P^{ijkl}}{P^2} \leq \frac{1}{2}$, поэтому $I \leq \frac{3}{2} P^2$.

Тогда, учитывая еще (24), получаем

$$\left(\frac{3}{2} P^2 - I\right) \left(c^2 - \frac{C \frac{m-3}{n-3}}{(C \frac{m-1}{n-1})^3}\right) + \frac{c^2}{4} I \geq$$

$$\geq \begin{cases} \left(\left(\frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} - \frac{3}{4} c^2 \right) (n-2)(3n+1) + \frac{(n+1)c^2}{2} \right) \frac{P^2}{2n(n-1)} & \text{при } \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} - \frac{3}{4} c^2 > 0, \\ \frac{3}{8} c^2 P^2 & \text{при } \frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} - \frac{3}{4} c^2 \leq 0. \end{cases} \quad (25)$$

С учетом того, что

$$\frac{C_{n-3}^{m-3}}{(C_{n-1}^{m-1})^3} = \frac{c^2 (n-1)(m-2)}{(m-1)(n-2)},$$

обозначим

$$A(n, m) = \begin{cases} \frac{c^2}{2n(n-1)} \left(\frac{(mn-5n+2m+2)(3n+1)}{4(m-1)} + \frac{n+1}{2} \right) & \text{при } mn-5n+2m+2 > 0, \\ \frac{3c^2}{8} & \text{при } mn-5n+2m+2 \leq 0; \end{cases} \quad (26)$$

$$\begin{aligned} C(n, m, \varepsilon_1, \varepsilon) = & c^2 ((1 + \varepsilon_1)^m - 1) \left(9n^7 (1 + \varepsilon_1)^{6m} + \right. \\ & + 20(n-1)n^5 (1 + \varepsilon_1)^{7m-2} + \frac{9}{8} \varepsilon^2 n^4 (n-1)^2 (1 + \varepsilon_1)^{6(m-1)} ((1 + \varepsilon_1)^m - 1) + \\ & + \frac{201}{4} n^6 (n-1) (1 + \varepsilon_1)^{12(m-1)} \Big) + \\ & + \frac{5c^2 (n-1)^3 (m-2)n^5 (1 + \varepsilon_1)^{8m-3} ((1 + \varepsilon_1)^{3m-1} - 1)}{(m-1)(n-2)}. \end{aligned} \quad (27)$$

Тогда из (6) и (8) с помощью (20), (22), (23), (25)-(27) получаем оценку для $\Delta(\sqrt{P})$. Таким образом, доказана

Теорема 1. Если $z(x)$ выпуклое регулярное решение уравнения (2), удовлетворяющее условию (3) с $\varepsilon_1 < \frac{1}{mn^2}$, то для инварианта P в области, где $P \neq 0$, выполняется неравенство

$$\Delta(\sqrt{P}) \geq (A - C)P^{3/2} - \frac{|\operatorname{grad} \sqrt{P}|^2}{2\varepsilon^2 \sqrt{P}}. \quad (28)$$

Здесь A, C определены формулами (26), (27), $\varepsilon > 0$ можно взять произвольным.

Теперь рассмотрим на положительной полуоси t обыкновенное дифференциальное уравнение

$$y'' + \frac{B}{t} y' + \varepsilon_0 \frac{y'^2}{y} = c_0 y^3 \quad (29)$$

с начальными условиями

$$y(0) = a, \quad y'(0) = 0, \quad (30')$$

где $B > 0$, $\varepsilon_0 > 0$, $c_0 > 0$, $a > 0$ — некоторые константы. В этом случае имеет место

Теорема 2. Пусть $y(t)$ — решение уравнения (29) с начальными условиями (30') при $t \geq 0$. Тогда существует такое число $d > 0$, зависящее от a , B , ε_0 , c_0 , что $\lim_{t \rightarrow d} y(t) = +\infty$. Кроме того, $y'(t) > 0$ при $t \in (0, d)$.

Доказательство. Обозначим через $E = [0, b]$ максимальный полуинтервал, на который можно продолжить решение уравнения (29) с начальными условиями

(30). Из (29) получается, что $y''(0) = \frac{c_0 a^3}{1 + B} > 0$. Поэтому $y(t)$ возрастает в достаточно

малой полуокрестности нуля. Тогда всюду на интервале $(0, b)$ будем иметь $y'(t) > 0$. Действительно, если предположим, что это не так, и обозначим $t_0 = \min_{t \in (0, b)} \{t \mid y'(t) = 0\}$, то в достаточно малой левой полуокрестности точки t_0 из

(29) получим $y''(t) > 0$. Тогда невозможно равенство $y'(t_0) = 0$, значит $y'(t) > 0$ при всех $t \in (0, b)$.

Возможны два случая:

I. Решение $y(t)$ нельзя продолжить до точки $t = 1$. Тогда, так как функция $y(t)$ возрастающая, график ее имеет вертикальную асимптоту $t = \alpha$ ($\alpha \leq 1$), и утверждение теоремы выполняется.

II. Решение $y(t)$ можно продолжить до точки $t = 1$. Тогда существует такая положительная, зависящая от a , B , ε_0 , c_0 константа M , что при любом $t \in [1, b)$ выполняется хотя бы одно из соотношений

$$1) \quad y' \geq M(y - y_1)^2,$$

$$2) \quad y'' > 4M^2(y - y_1)^3.$$

Здесь $y_1 = y(1)$.

Действительно, возьмем в качестве M такое положительное число, что $(4 + \varepsilon_0)M^2 + \frac{B}{a}M - c_0 = 0$. Предположим, что в некоторой точке $t \in [1, b)$ имеем $y' < M(y - y_1)^2$, $y'' \leq 4M^2(y - y_1)^3$. Так как в этой точке $\frac{B}{t} \leq B \leq \frac{By}{a}$, то

$$\begin{aligned} y'' + \frac{B}{t}y' + \varepsilon_0 \frac{y'^2}{y} &< 4M^2(y - y_1)^3 + \frac{BMy(y - y_1)^2}{a} + \\ &+ \varepsilon_0 \frac{M^2(y - y_1)^4}{y} \leq y^3(4M^2 + \frac{BM}{a} + \varepsilon_0 M^2) = c_0 y^3. \end{aligned}$$

Следовательно, на множестве $[1, b)$ не могут одновременно не выполняться соотношения 1) и 2).

Обозначим через E' то подмножество множества $[1, b)$, на котором выполняется соотношение 1). Докажем, что на самом деле $E' = [1, b)$.

Множество E' замкнуто в $[1, b]$. Так как $y'(1) > 0$, то множество E' не пусто. Предположим, что $E' \neq [1, b]$. Тогда максимальное связное подмножество множества E' , содержащее точку $t = 1$, будет отрезком $[1, t_2]$, где $1 < t_2 < b$. В достаточно малом интервале $(t_2, t_2 + \gamma)$ не выполняется соотношение 1), значит выполняется соотношение 2). Обозначим $y' = p$. Так как функция $y(t)$ строго возрастающая, то существует обратная функция $t(y)$, следовательно, p можно считать функцией от y . Тогда 2) примет вид $\frac{dp}{dy} p > 4M^2 (y - y_1)^3$. Интегрируя это неравенство от $y_2 = y(t_2)$ до $y_3 = y(t_3)$, где $t_3 \in (t_2, t_2 + \gamma)$ и, следовательно, $y_3 > y_2$, получим

$$(p(y_3))^2 > 2M^2 ((y_3 - y_1)^4 - (y_2 - y_1)^4) + (p(y_2))^2.$$

Отсюда

$$(p(y_3))^2 > M^2 ((y_3 - y_1)^4 - (y_2 - y_1)^4) + (p(y_2))^2.$$

А так как в точке t_2 еще выполняется условие 1), то $(p(y_2))^2 - M^2 (y_2 - y_1)^4 \geq 0$ и, следовательно, $(p(y_3))^2 > M^2 (y_3 - y_1)^4$. Тогда $y'(t_3) > M (y_3 - y_1)^2$ для всех $t_3 \in (t_2, t_2 + \gamma)$. Это противоречит максимальности множества $[1, t_2]$. Полученное противоречие доказывает, что $E' = [1, b]$, т.е. всюду на множестве $[1, b]$ решение уравнения (29) с начальными условиями (30) удовлетворяет неравенству 1).

Если решение нельзя продолжить до точки $t = 2$, то график функции $y(t)$ имеет вертикальную асимптоту $t = d$ ($d \leq 2$), и утверждение теоремы 2 выполняется. В противном случае, проинтегрировав неравенство 1) от $t = 2$ до $t \in (2, b)$, получим

$$\frac{1}{y(t) - y(1)} \leq \frac{1}{y(2) - y(1)} + 2M - Mt.$$

Отсюда, обозначив $d_1 = 2 + \frac{1}{M(y(2) - y(1))}$, имеем $y(t) \geq \frac{1}{M(d_1 - t)} + y(1)$. Здесь $d_1 > 2$. Поэтому существует $d \leq d_1$, что $\lim_{t \rightarrow d} y(t) = +\infty$. Теорема 2 доказана.

Теорема 3. Всякое полное выпуклое решение уравнения (2) класса $C^{2,\alpha}$, удовлетворяющее условию (3) с таким ε_1 , что

$$A(n, m) - C(n, m, \varepsilon_1, 0) > 0,$$

является квадратичным полиномом.

Здесь $A(n, m)$, $C(n, m, \varepsilon_1, \varepsilon)$ определены формулами (26), (27). Напомним, что у нас $2 \leq m < n$.

В теореме 3 предъявляются более сильные требования к ε_1 , чем в теореме 1. Грубая оценка для ε_1 , которая обеспечивает выполнимость условия теоремы 3, такова: $\varepsilon_1 < \frac{1}{377mn^8}$.

Доказательство теоремы 3. Пусть $z(x)$ — решение уравнения (2), удовлетворяющее условиям теоремы 3. Докажем, что все трети производные функ-

ции $z(x)$ тождественно равны нулю. Для этого достаточно доказать, что тождественно равен нулю инвариант P .

Отметим, что из условия (3) следует существование оценки сверху для $z_{\eta\eta}(x)$ — второй производной функции $z(x)$ в любой точке x по любому направлению η . Из существования такой оценки и полноты $z(x)$ получается, что функция $z(x)$ задана при всех $x \in A^n$.

Предположим, что в некоторой точке $O \in A^n$ значение инварианта P не равно нулю. Чтобы не вводить новых обозначений, положим $\sqrt{P(0)} = 2a$. Предположим, что нам удалось найти положительную функцию $v(x)$ со свойствами:

1) $v(x)$ определена в области $\Sigma \subset A^n$ такой, что Σ содержит точку O и множество $\bar{\Sigma}$ компактно,

$$2) v(0) = a,$$

$$3) \Delta v \leq (A - C - F)v^3 + FP^{3/2} - \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{\epsilon^2 v} + \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{2\epsilon^2 \sqrt{P}},$$

где $A = A(n, m)$, $C = C(n, m, \epsilon_1, \epsilon)$ и положительные числа ϵ, ϵ_1, F таковы, что $A - C - F > 0$. Если $P(x) = 0$, то считаем, что правая часть последнего дифференциального неравенства принимает значение $+\infty$.

$$4) v(x) \rightarrow +\infty \text{ при } x \rightarrow \partial\Sigma.$$

Тогда функция $\sqrt{P} - v$ достигает максимума в точке $x' \in \Sigma$, где $\operatorname{grad}(\sqrt{P} - v) = 0$; это означает, что $\operatorname{grad} \sqrt{P(x')} = \operatorname{grad} v(x')$. Кроме того, в точке x' имеем $\sqrt{P} - v \geq a$, следовательно, $\sqrt{P(x')} > v(x') > 0$. Отсюда в точке x' будем иметь

$$\Delta v \leq (A - C - F)v^3 + FP^{3/2} - \frac{|\operatorname{grad} \sqrt{P}|^2}{2\epsilon^2 \sqrt{P}}. \quad (30'')$$

Вычитая из неравенства (28) неравенство (30''), получим, что в точке x'

$$\Delta(\sqrt{P} - v) \geq (A - C - F)(P^{3/2} - v^3) > 0,$$

что противоречит тому, что в этой точке достигается максимум функции $\sqrt{P(x)} - v(x)$. Следовательно, $P(x) \equiv 0$ и все третий производные функции $z(x)$ тоже тождественно равны нулю. Значит, $z(x)$ — квадратичный полином.

Приступим теперь к построению функции $v(x)$ со свойствами 1)-4).

Возьмем точку O за начало аффинной системы координат в A^n . Введем "аффинное расстояние" $s(x) = \sqrt{c_{ij} x^i x^j}$ от точки O до точки $x = (x^1, \dots, x^n)$. Пусть $y(t)$ — решение уравнения (29) с начальными условиями (30'). Тогда функция $v(x) = y(s(x))$, очевидно, обладает свойствами 1), 2), 4). Докажем, что можно так подобрать постоянные B, ϵ_0, c_0 , чтобы выполнялось свойство 3). Заметим, что функция $v(x)$ принадлежит только классу C^1 , поэтому дифференциальные неравенства с участием $v(x)$ мы понимаем в расширенном смысле, как это делается в работе [4]. При этом (см. там же) принцип максимума имеет место в обычной формулировке.

Имеем

$$\Delta v = g^{ij} v_{,ij} = g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^i} \frac{\partial s}{\partial x^j} y'' + y' \Delta s, \quad (31)$$

Так как функция $s(x)$ инвариантна при замене базисных векторов аффинной системы координат, то можно вычислять Δs и $g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^i} \frac{\partial s}{\partial x^j}$ в такой аффинной системе координат, где матрица (c_{ij}) единичная, а матрица $(z_{ij}(x))$ диагональная в точке x . Тогда получаем

$$\Delta s = \frac{1}{\sqrt{g}} \left(\frac{\partial}{\partial x^i} (\sqrt{g} g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^j}) \right) = \frac{(\partial_i g) g^{ii} x^i}{2sg} + \frac{(\partial_i g^{ij}) x^j}{s} + \sum_i g^{ii} \frac{s^2 - x^i}{s^3}.$$

Здесь $g = \det(g_{ij})$.

Далее следует

$$(\partial_i g^{ij}) = \frac{\partial}{\partial x^i} \left(C_n^m \frac{\partial D}{\partial z_{ij}} \right) = C_n^m \frac{\partial^2 D}{\partial z_{ij} \partial z_{kl}} z_{kli} = -S_{m-2}^{ij} z_{ij} + S_{m-2}^{ip} z_{pj} = 0.$$

А так как с учетом (16)

$$\frac{(\partial_i g) g^{ii} x^i}{2sg} = \frac{1}{2s} (\partial_i g_{pp}) g_{pp} g^{ji} x^i = \frac{1}{2s} \epsilon_{ppi} g_{pp} g^{ii} x^i,$$

то с помощью (17) и того, что $\left| \frac{x^i}{s} \right| \leq 1$, получаем

$$\left| \frac{(\partial_i g) g^{ii} x^i}{2sg} \right| \leq \frac{1}{2} n^2 (n-1) c ((1+\varepsilon_1)^m - 1) (1+\varepsilon_1)^{7(m-1)/2} \left(C_{n-1}^{m-1} \right)^{1/2} P^{1/2}.$$

В силу выбора системы координат $g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^i} \frac{\partial s}{\partial x^j} = \frac{g^{ii} x^i}{s^2}$, поэтому из тех же соображений

$$\frac{C_{n-1}^{m-1}}{(1+\varepsilon_1)^{m-1}} \leq g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^i} \frac{\partial s}{\partial x^j} \leq m C_n^m (1+\varepsilon_1)^{m-1}, \quad (32)$$

$$\sum_i g^{ii} \frac{s^2 - x^i}{s^3} \leq \frac{C_{n-1}^{m-1} (n-1) (1+\varepsilon_1)^{m-1}}{s}. \quad (33)$$

Обозначив

$$\delta = \frac{1}{2} n^2 (n-1) c ((1+\varepsilon_1)^m - 1) (1+\varepsilon_1)^{7(m-1)/2} \left(C_{n-1}^{m-1} \right)^{1/2}, \quad (34)$$

получим

$$\Delta s \leq \delta P^{1/2} + \frac{C_{n-1}^{m-1} (n-1) (1+\varepsilon_1)^{m-1}}{s}. \quad (35)$$

Заметим, что

$$|\text{grad } v|^2 = y'^2 g^{ij} \frac{\partial s}{\partial x^i} \frac{\partial s}{\partial x^j}. \quad (36)$$

Теперь подставим в (31) выражение для y'' из (29), воспользуемся оценками (32), (33), (35), равенством (36), учтем, что $y' \geq 0$, и возьмем

$$B = (n-1)(1+\varepsilon_1)^{2(m-1)}, \quad \varepsilon_0 = \frac{1}{\varepsilon^2}, \quad c_0 = \frac{A-C-F}{mC_n^m(1+\varepsilon_1)^{m-1}},$$

где $F > 0$ выберем чуть позже, чтобы выполнялось условие $A - C - F > 0$. Тогда получим в точке x

$$\Delta v \leq (A - C - F)v^3 - \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{\varepsilon^2 v} + y' \delta P^{1/2}. \quad (37)$$

Далее, используя неравенство Юнга с ε , получим

$$y' \delta P^{1/2} \leq \frac{(1+\varepsilon_1)^{m-1} \varepsilon^2 \delta^2 P^{3/2}}{2C_{n-1}^{m-1}} + \frac{y'^2 C_{n-1}^{m-1}}{2\varepsilon^2 \sqrt{P} (1+\varepsilon_1)^{m-1}}.$$

$$\text{Из (32) имеем } \frac{y'^2 C_{n-1}^{m-1}}{\varepsilon^2 \sqrt{P} (1+\varepsilon_1)^{m-1}} \leq \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{\varepsilon^2 \sqrt{P}}.$$

Обозначив

$$\frac{\varepsilon^2 (1+\varepsilon_1)^{m-1} \delta^2}{2C_{n-1}^{m-1}} = F, \quad (38)$$

получим

$$y' \delta P^{1/2} \leq FP^{3/2} + \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{2\varepsilon^2 \sqrt{P}}.$$

Отсюда и из (37) следует

$$\Delta v \leq (A - C - F)v^3 + FP^{3/2} - \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{\varepsilon^2 v} + \frac{|\operatorname{grad} v|^2}{\varepsilon^2 \sqrt{P}}.$$

При этом из (27), (34) и (38) видно, что если $A(n, m) - C(n, m, \varepsilon_1, 0) > 0$, то существует такое $\varepsilon > 0$, что $A(n, m) - C(n, m, \varepsilon_1, \varepsilon) - F > 0$. Функция $v(x)$ построена.

Приведенные рассуждения требуют пятикратной дифференцируемости функции $z(x)$. Однако по теореме Хопфа [5] необходиимую регулярность функции $z(x)$ можно получить, потребовав ее принадлежности классу $C^{2,\alpha}$. Теорема 3 доказана.

Как уже отмечалось, если матрица (c_{ij}) единичная, то уравнение (2) превращается в уравнение (1). В этом случае (3) будет условием на собственные значения матрицы $(z_{ij}(x))$, и из теоремы 3 мы получаем

Следствие. При $2 \leq m < n$ всякое полное выпуклое класса $C^{2,\alpha}$ решение уравнения (1), удовлетворяющее условию (3) с таким ε_1 , что

$$A(n, m) - C(n, m, \varepsilon_1, 0) > 0,$$

является квадратичным полиномом.

Список литературы

1. K. Jörgens, Über die Lösungen der Differentialgleichung $rt - s^2 = 1$. — Math. Ann. (1954), v. 127, pp. 130–134.
2. E. Calabi, Improper affine hyperspheres of convex type and a generalizations of theorem by K. Jörgens.— Michigan Math. J. (1958), v. 5, No 2, pp. 105–126.
3. А.В. Погорелов, Многомерная проблема Минковского. Наука, Москва (1975), 96 с.
4. E. Calabi, An extension of E. Hopf's maximum principle with an application to Riemannian geometry.— Duke Math. J. (1958), v. 25, pp. 45–56.
5. K. Miranda, Уравнения с частными производными эллиптического типа. Изд-во иностр. лит., Москва (1957), 256 с.

On complete convex solutions of the equation $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$

V.N. Kokarev

Let designation $\text{spur}_m(z_{ij})$ stand for the sum of all principal m -order minors of matrix (z_{ij}) , consisting of second derivatives of the function $z(x^1, \dots, x^n)$. Any complete convex class $C^{2,\alpha}$ solution of the equation $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$, ($2 \leq m < n$), will be a quadratic polynomial if the matrix (z_{ij}) eigenvalues are sufficiently close to each other.

Про повні опуклі розв'язання рівняння $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$

B. M. Kokarev

За допомогою $\text{spur}_m(z_{ij})$ позначимо суму усіх головних мінорів m -го порядку матриці (z_{ij}) , яка утворена з похідних функції $z(x^1, \dots, x^n)$ другого порядку. Кожне повне опукле класу $C^{2,\alpha}$ розв'язання рівняння $\text{spur}_m(z_{ij}) = 1$, ($2 \leq m < n$), є квадратичним поліномом, якщо власні значення матриці (z_{ij}) достатньо близькі одні до інших.