

Алгебраические поверхности с плоскостями косой симметрии

В.Ф. Игнатенко

Симферопольский государственный университет,
Украина, 333036, г. Симферополь, ул. Ялтинская, 4

Статья поступила в редакцию 9 июля 1994 года

Пусть G есть бесконечная группа, порожденная косыми отражениями относительно гиперплоскостей, в вещественном пространстве E^m ; μ_j -плоскости $\Pi^{\mu_j} = \Pi^{d_j} \oplus \Pi^{\gamma_j}$ ($j = \overline{0, 3}$; $\gamma_0 \geq \gamma_1 \geq \gamma_2 \geq \gamma_3$) – линейные оболочки $G(\mathbf{u})$ -орбит направлений симметрии $\mathbf{u}(\mathbf{u} \parallel \Pi^{\gamma_j})$. Рассматривается случай, когда $\dim \sum_k \Pi^{\gamma_k} = \sum_k \gamma_k$ и $\dim (\Pi^{\gamma_3} \cap \sum_k \Pi^{\gamma_k}) > 0$ ($k = 0, 1, 2$). Доказано, что при любом расположении Π^{γ_j} существует такой инвариант некоторой G , группа симметрий которого является нерасширяемой.

Пусть F_n есть $(m - 1)$ -мерная нецилиндрическая поверхность порядка n в вещественном пространстве E^m , которая инвариантна относительно бесконечной группы G , порожденной косыми (в частности, ортогональными) отражениями относительно $(m - 1)$ -мерных плоскостей; N – множество всех направлений симметрии, определяемых векторами; μ_j -плоскости Π^{μ_j} ($j = \overline{0, p}$) – линейные оболочки бесконечных $G(\mathbf{u})$ -орбит векторов $\mathbf{u} \in N$. Тогда $\Pi^{\mu_j} = \Pi^{d_j} \oplus \Pi^{\gamma_j}$; плоскости симметрии F_n , сопряженные векторам Π^{μ_j} , параллельны Π^{γ_j} [1]. При этом взаимное расположение Π^{μ_j} определяют γ_j -плоскости Π^{γ_j} .

Вектор \mathbf{u} задает асимптотическое направление для поверхности F_n , если прямая, параллельная \mathbf{u} , проходит через несобственную точку F_n . Пусть поверхность F_n определена в декартовых координатах уравнением $\varphi(x_i) = 0$, где $\varphi(x_i)$ есть многочлен степени n от x_i ($i = \overline{1, m}$). Множеству всех поверхностей F_n , каждая из которых инвариантна относительно одной и той же группы G , соответствует множество многочленов $\{\varphi(x_i)\}$, образующее кольцо K^G . Если направления симметрии являются неасимптотическими для F_n , то кольцо K^G является конечно порожденным [2, теорема 4].

Естественно выделить два типа асимптотических направлений следующим образом. Вектор $\mathbf{u} \parallel \Pi^\lambda \in \{\Pi^{\mu_j}\}$ задает направление типа t (или s), если по крайней мере одна λ -плоскость, не лежащая на поверхности F_n и параллельная Π^λ , не пересекает или пересекает F_n по $(\lambda - 1)$ -квадрикам с общей симметрией (вещественным и мнимым). Если векторы \mathbf{u} всех Π^{μ_j} относятся к типу t , то кольцо K^G является конечно порожденным [2, теорема 6]. Отметим, что в указанных здесь теоремах 4 и 6 приведены все образующие соответствующих колец K^G .

Если же векторы Π^{μ_j} относятся к типу s , то линейная оболочка множества N в общем не является прямой суммой Π^{μ_j} . При этом $\dim(\Pi^{\gamma_j} \cap \Pi^{\gamma_k}) \leq 1$, $j \neq k$ [2]. А.Е. Залесский [3] впервые построил в E^{11} пример группы G , алгебра инвариантов которой не является свободной. Его ученик А.Е. Велесько [4] доказал существование групп G с бесконечно порожденными кольцами инвариантов; конструкция работы [4] основана на известном примере Нагаты [5]. Результаты [3, 4] подчеркивают, в частности, сложность групп G , соответствующих направлениям симметрии типа s . Общее каноническое уравнение поверхности F_n , инвариантной относительно G , приведено в теореме 10 обзорной статьи [1]. Эта теорема дает принципиальную схему строения полной группы симметрий \bar{G} поверхности F_n , поэтому может служить основой для исследования групп G , \bar{G} и колец их инвариантов.

При изучении геометрии групп G описание взаимного расположения Π^{γ_k} ($1 < k \leq p$) и $\Pi^{\gamma_0} + \dots + \Pi^{\gamma_t}$ ($t < k$) относится к числу первоочередных проблем. Ранее полностью изучено взаимное расположение трех Π^{γ_j} ($p = 2$) [6]. Один из ключевых случаев расположения четырех Π^{γ_j} рассмотрен в [7]. В настоящей статье доказана следующая

Теорема. *Пусть любые две из γ_j -плоскостей Π^{γ_j} ($j = \overline{0, 3}$) пересекают-ся только в одной точке, причем $\gamma_0 \geq \gamma_1 \geq \gamma_2 \geq \gamma_3$ и $\dim(\Pi^{\gamma_0} + \Pi^{\gamma_1} + \Pi^{\gamma_2}) = \gamma_0 + \gamma_1 + \gamma_2$. Тогда расположение Π^{γ_j} может быть произвольным, а именно: при любом расположении Π^{γ_j} существует поверхность F_n с некоторой группой G , являющейся ее полной группой симметрий \bar{G} .*

Эта теорема анонсирована в [8]. При ее доказательстве (пп. 1⁰–10⁰) найдены полные системы данных соответствующих групп G [9].

1⁰. Введем следующие обозначения: $\gamma_0 = \lambda$, $\gamma_1 = \mu$, $\gamma_2 = \nu$, $\gamma_3 = \sigma$ ($\lambda \geq \mu \geq \nu \geq \sigma$); $\Pi^{r_1} = \Pi^\lambda \oplus \Pi^\mu$, $\Pi^{r_2} = \Pi^\lambda \oplus \Pi^\nu$, $\Pi^{r_3} = \Pi^\mu \oplus \Pi^\nu$, $\Pi^r = \Pi^{r_1} \oplus \Pi^\nu$, $\Pi^v = \Pi^\sigma \cap \Pi^r$, $\Pi^{v_t} = \Pi^\sigma \cap \Pi^{r_t}$ ($t = 1, 2, 3$). Запись $\Pi^v = F\Pi^v$ будет показывать, что расположение v -плоскости Π^v может быть произвольным. Не нарушая общности, положим $d_j = 1$ и $\sigma = v$. При этом координатные оси, выбранные соответствующим образом, переобозначим: $\Pi^{\mu_0} = \Pi^1(y_1) \oplus \Pi^\lambda(z_i)$, $i = \overline{1, \lambda}$; $\Pi^{\mu_1} = \Pi^1(y_2) \oplus \Pi^\mu(z_{\lambda+j})$, $j = \overline{1, \mu}$; $\Pi^{\mu_2} = \Pi^1(y_3) \oplus \Pi^\nu(z_{r_1+k})$, $k = \overline{1, \nu}$; $\Pi^{d_4} = \Pi^1(y_4)$.

Поверхность F_n ($n > 2$) с полной группой симметрий $\bar{G} = G$, не допускающей расширения, зададим уравнением

$$\begin{aligned} R \left(y_1^2 + \sum_{i=1}^{\lambda} \xi_i z_i \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{j=1}^{\mu} \zeta_j z_{\lambda+j} \right) \\ + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z_{r_1+k} \right) + P y_4^2 = c, \end{aligned} \quad (1)$$

где многочлены R, S, T, P и линейные функции ξ_i, ζ_j, χ_k зависят от переменных x_τ ($\tau = \overline{1, q} \geq 2$) и являются неопределенными.

Случай $\Pi^v \in \Pi^{r_t}$ ($1 \leq t \leq 3$) аналогичен $p = 2$.

20. $v_1 > 0, v_2 > 0, v_3 = 0$. Запишем в Π^r следующие уравнения Π^v :

$$z_{v+\varepsilon} = \sum_{p=1}^v a_{\varepsilon p} z_p, \quad \varepsilon = \overline{1, \lambda - v}; \quad (2)$$

$$z_{\lambda+j} = \sum_{p=1}^v b_{jp} z_p, \quad j = \overline{1, \mu}; \quad (3)$$

$$z_{r_1+k} = \sum_{p=1}^v c_{kp} z_p, \quad k = \overline{1, \nu}; \quad (4)$$

$\text{rang } \|b_{jp}\| = v - v_2$, $\text{rang } \|c_{kp}\| = v - v_1$ и $\sum_j b_{jp}^2 > 0, \sum_k c_{kp}^2 > 0$ при любом p .

В Π^{r_1} v_1 -плоскость Π^{v_1} определяется (2), (3) и уравнением $\sum_{p=1}^v c_{kp} z_p = 0$ (см. (4)); Π^{v_2} в Π^{r_2} – уравнениями (2), (4) и $\sum_{p=1}^v b_{jp} z_p = 0$. Если $z_p = 0$, то (2)–(4) задают точку O ($v_3 = 0$).

Новые координатные оси Oz'_p поместим в Π^v ; соответствующие формулы преобразования координат имеют вид

$$z_p = z'_p, \quad p = \overline{1, v};$$

$$\begin{aligned} z_{v+\varepsilon} &= z'_{v+\varepsilon} + \sum_{p=1}^v a_{\varepsilon p} z'_p, \quad \varepsilon = \overline{1, \lambda - v}; \\ z_{\lambda+j} &= z'_{\lambda+j} + \sum_{p=1}^v b_{jp} z'_p, \quad j = \overline{1, \mu}; \\ z_{r_1+k} &= z'_{r_1+k} + \sum_{p=1}^v c_{kp} z'_p, \quad k = \overline{1, \nu}; \end{aligned} \quad (5)$$

другие координатные оси неизменны. Рассмотрим уравнение

$$\begin{aligned} & R \left(y_1^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v} \xi_{v+\varepsilon} z'_{v+\varepsilon} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{j=1}^{\mu} \zeta_j z'_{\lambda+j} \right) \\ & + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z'_{r_1+k} \right) + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^v \kappa_p z'_p \right) = c, \end{aligned} \quad (6)$$

где κ_p – линейные функции от x_τ . Уравнение (1) приводится к (6) с помощью преобразования (5), если

$$R \left(\xi_p + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v} a_{\varepsilon p} \xi_{v+\varepsilon} \right) + S \sum_{j=1}^{\mu} b_{jp} \zeta_j + T \sum_{k=1}^{\nu} c_{kp} \chi_k = P \kappa_p, \quad p = \overline{1, v}. \quad (7)$$

Следовательно, имеет место

Лемма 1. Для поверхности F_n , заданной уравнением (1), возможен случай $v_1 > 0, v_2 > 0, v_3 = 0$ при условии (7).

Пусть

$$P = R + S + T; \quad (8)$$

$$\kappa_p = \xi_p + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v} a_{\varepsilon p} \xi_{v+\varepsilon} = \sum_{j=1}^{\mu} b_{jp} \zeta_j = \sum_{k=1}^{\nu} c_{kp} \chi_k, \quad p = \overline{1, v}. \quad (9)$$

Так как ранг каждой из матриц $\|b_{jp}\|$ и $\|c_{kp}\|$ меньше v , то соотношения (9) дают линейную зависимость между ξ_i . Но это исключается, поскольку поверхность F_n отличная от цилиндра. Значит, из леммы 1 вытекает

Следствие. При соотношениях (8) и (9) условие (7) не выполняется.

Приведем полную систему данных специальной группы G , для которой реализуется (7).

Пусть $v_1 = v_2 = 1$. Функции $\kappa_p, p = \overline{1, v-1}$, зададим формулами (9). Положим

$$\kappa_v = \xi_v + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v} a_{\varepsilon v} \xi_{v+\varepsilon}. \quad (10)$$

Выполнение (7) для этой κ_v достигается особым строением многочленов S и T :

$$S = S_0 \kappa_v, \quad T = T_0 \kappa_v, \quad S_0 \neq c T_0. \quad (11)$$

Из (7), (8), (10), (11) находим

$$S_0 \sum_{j=1}^{\mu} b_{jv} \zeta_j + T_0 \sum_{k=1}^{\nu} c_{kv} \chi_k = (S_0 + T_0) \kappa_v. \quad (12)$$

Поскольку κ_v не удовлетворяет соотношениям (9), имеем линейные функции

$$\begin{aligned} A_1 &= \sum_{j=1}^{\mu} b_{jv} \zeta_j - \kappa_v; \\ A_2 &= \sum_{k=1}^{\nu} c_{kv} \chi_k - \kappa_v. \end{aligned} \quad (13)$$

При специальном выборе ζ_j и κ_v функция $A_1 \neq cA_2$. Из (12), (13) следует, что $S_0 A_1 + T_0 A_2 = 0$. Значит,

$$S_0 = S_1 A_2, \quad T_0 = -S_1 A_1. \quad (14)$$

Таким образом, получена

Лемма 2. Пусть в уравнении (1) поверхности F_n многочлены R, S, T, P удовлетворяют формулам (8), (11), (14). Тогда v -плоскость $\Pi^v = F\Pi^v$, если $v_1 = v_2 = 1$ и $v_3 = 0$.

Утверждения типа лемм 1 и 2 полезны, в частности, тем, что выделяют некоторые ограничения на выбор множества плоскостей, отражения относительно которых принадлежат группе G .

30. $v_1 > 0, v_2 = 0, v_3 > 0$. Зададим Π^v в Π^r следующими уравнениями:

$$\begin{aligned} z_i &= \sum_{p=1}^v a_{ip} z_{\lambda+p}, \quad i = \overline{1, \lambda}; \\ z_{\lambda+v+\varepsilon} &= \sum_{p=1}^v b_{\varepsilon p} z_{\lambda+p}, \quad \varepsilon = \overline{1, \mu - v}; \\ z_{r_1+k} &= \sum_{p=1}^v c_{kp} z_{\lambda+p}, \quad k = \overline{1, \nu}, \end{aligned} \quad (15)$$

где $\text{rang } \|a_{ip}\| = v - v_3$, $\text{rang } \|c_{kp}\| = v - v_1$ и $\sum_i a_{ip}^2 > 0, \sum_k c_{kp}^2 > 0$.

Уравнения (15) определяют в Π^r новую систему координат

$$z_i = z'_i + \sum_{p=1}^v a_{ip} z'_{\lambda+p}, \quad i = \overline{1, \lambda};$$

$$\begin{aligned}
 z_{\lambda+p} &= z'_{\lambda+p}, \quad p = \overline{1, v}; \\
 z_{\lambda+v+\varepsilon} &= z'_{\lambda+v+\varepsilon} + \sum_{p=1}^v b_{\varepsilon p} z'_{\lambda+p}, \quad \varepsilon = \overline{1, \mu-v}; \\
 z_{r_1+k} &= z'_{r_1+k} + \sum_{p=1}^v c_{kp} z'_{\lambda+p}, \quad k = \overline{1, \nu}.
 \end{aligned} \tag{16}$$

Так как $\Pi^v = \Pi^v(z'_{\lambda+p})$, то с учетом (16) уравнение (1) допускает вид

$$\begin{aligned}
 R \left(y_1^2 + \sum_{i=1}^{\lambda} \xi_i z'_i \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v} \zeta_{j+\varepsilon} z'_{\lambda+v+\varepsilon} \right) \\
 + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z'_{r_1+k} \right) + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^v \eta_p z'_{\lambda+p} \right) = c,
 \end{aligned}$$

если

$$R \sum_{i=1}^{\lambda} a_{ip} \xi_i + S \left(\zeta_p + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v} b_{\varepsilon p} \zeta_{v+\varepsilon} \right) + T \sum_{k=1}^{\nu} c_{kp} \chi_k = P \eta_p, \quad p = \overline{1, v}. \tag{17}$$

При $v_0 = \min(v - v_1, v - v_2)$ функции η_l ($l = \overline{1, v_0}$) можно задать формулами

$$\eta_l = \sum_{i=1}^{\lambda} a_{il} \xi_i = \zeta_l + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v} b_{\varepsilon l} \zeta_{v+\varepsilon} = \sum_{k=1}^{\nu} c_{kl} \chi_k. \tag{18}$$

Функции η_p ($p > v_0$) аналогично определить нельзя, т.е. имеет место утверждение типа леммы 1, которое выделять не будем.

Условие (17) выполняется, если, скажем, $v_1 = v_3 = 1$ (ср. (7) и (17)). При этом η_l находят по формулам (18).

4⁰. $v_1 = 0, v_2 > 0, v_3 > 0$. Пусть v -плоскость Π^v (как и выше, в Π^r) определяется уравнениями

$$\begin{aligned}
 z_i &= \sum_{p=1}^v a_{ip} z_{r_1+p}, \quad k = \overline{1, \lambda}; \\
 z_{\lambda+j} &= \sum_{p=1}^v b_{jp} z_{r_1+p}, \quad \varepsilon = \overline{1, \mu}; \\
 z_{r_1+v+\varepsilon} &= \sum_{p=1}^v c_{\varepsilon p} z_{r_1+p}, \quad \varepsilon = \overline{1, \nu-v};
 \end{aligned} \tag{19}$$

$\text{rang } \|a_{ip}\| = v - v_3$, $\text{rang } \|c_{\varepsilon p}\| = v - v_2$ и $\sum_i a_{ip}^2 > 0, \sum_j c_{\varepsilon p}^2 > 0$.

На основании (19) находим формулы преобразования координат вида (16). В дальнейшем рассуждения п. 3⁰ переносятся в этот пункт практически без изменений.

5⁰. $v_1 > 0$, $v_2 = v_3 = 0$. Уравнения (2)–(4) определяют Π^v в Π^r ($\text{rang } \|b_{jp}\| = v$).

В рассматриваемом случае имеют место утверждения, аналогичные леммам 1, 2. Но выбор функций κ_p несколько шире: можно положить

$$\kappa_p = \sum_{j=1}^{\mu} b_{jp} \zeta_j, \quad p = \overline{1, v}.$$

Случаи $v_2 > 0$, $v_1 = v_3 = 0$ и $v_3 > 0$, $v_1 = v_2 = 0$ описываются с использованием формул (15), (19) и ничего нового не вносят.

6⁰. $v_1 = v_2 = v_3 = 0$. Здесь также уравнения (2)–(4) задают Π^v . Но по формулам (9) находятся все κ_p . Поэтому справедлива

Лемма 3. Если $v_1 = v_2 = v_3 = 0$, то $\Pi^v = F\Pi^v$.

7⁰. $v_t > 0$ ($t = 1, 2, 3$). Изучение этого случая требует модификации способа, примененного для доказательства лемм 1, 3.

Уравнения (2) и (3) задают Π^{v_1} в Π^{r_1} , если в них индекс v заменить на v_1 при условии $\text{rang } \|b_{jp}\| = v_1$. С учетом этой замены первые три из формул (5) определяют в Π^{r_1} новую координатную систему, в которой уравнение (1) поверхности F_n примет вид (6); условие (7) изменится соответственно новым формулам преобразования координат. Пусть

$$\kappa_p = \lambda_0^{-1} \left(\xi_p + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v_1} a_{\varepsilon p} \xi_{v+\varepsilon} \right) = \lambda_1^{-1} \sum_{j=1}^{\mu} b_{jp} \zeta_j, \quad (20)$$

где числа λ_0 и λ_1 отличны от нуля. Тогда

$$P = \lambda_0 R + \lambda_1 S. \quad (21)$$

Используем далее v_3 -плоскость $\Pi^{v_3} \in \Pi^{r_3}$, которая определяется второй и третьей формулами из (15), если p и v заменить на q и v_3 соответственно при $\text{rang } \|c_{kq}\| = v_3$. Как и в п. 3⁰, находим уравнение F_n в новой системе координат:

$$R \left(y_1^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\lambda-v_1} \xi_{v_1+\varepsilon} z'_{v_1+\varepsilon} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} \zeta_{v_3+\varepsilon} z'_{\lambda+v_3+\varepsilon} \right)$$

$$+ T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z'_{r_1+k} \right) + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p z'_p + \sum_{q=1}^{v_3} \eta_q z'_{\lambda+q} \right) = c, \quad (22)$$

где

$$S \left(\zeta_q + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} b_{\varepsilon q} \zeta_{v_3+\varepsilon} \right) + T \sum_{k=1}^{\nu} c_{kq} \chi_k = P \eta_q, \quad q = \overline{1, v_3}. \quad (23)$$

Пусть

$$\eta_q = \zeta_q + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} b_{\varepsilon q} \zeta_{v_3+\varepsilon} = \lambda_2^{-1} \sum_{k=1}^{\nu} c_{kq} \chi_k; \quad (24)$$

число $\lambda_2 \neq 0$. Многочлен

$$P = S + \lambda_2 T. \quad (25)$$

Так как $v_1 < \mu$ и $v_3 < \nu$, то κ_p и η_q можно выбрать линейно независимыми по формулам (20) и (24). Из (21), (25) получим

$$\lambda_2 T = \lambda_0 R + (\lambda_1 - 1) S, \quad \lambda_1 \neq 1. \quad (26)$$

8⁰. Примененный в п. 7⁰ способ построения соответствующего уравнения поверхности F_n позволяет, в частности, изучить полностью случай $v_1 > 0$, $v_2 = 0$, $v_3 > 0$ (п. 3⁰).

Действительно, если $v = v_1 + v_3$, то указанный случай рассмотрен в п. 7⁰. При $v - v_1 - v_3 = \omega > 0$ выберем некоторую $\Pi^\omega = \Pi^v \ominus (\Pi^{v_1} \oplus \Pi^{v_3})$ координатной ω -плоскостью новых переменных z''_{v_1+t} , $t = \overline{1, \omega} \leq \lambda$. Для этого $\Pi^\omega \in \Pi^r$ в координатной системе п. 7⁰ зададим уравнениями

$$\begin{aligned} z'_p &= 0, \quad p = \overline{1, v_1}; \\ z'_{v_1+\omega+\delta} &= \sum_{t=1}^{\omega} a_{\delta t} z'_{v_1+t}, \quad \delta = \overline{1, \lambda - v_1 - \omega}, \\ z'_{\lambda+q} &= 0, \quad q = \overline{1, v_3}; \\ z'_{\lambda+v_3+\varepsilon} &= \sum_{t=1}^{\omega} b_{\varepsilon t} z'_{v_1+t}, \quad \varepsilon = \overline{1, \mu - v_3}; \\ z'_{r_1+k} &= \sum_{t=1}^{\omega} c_{kt} z'_{v_1+t}, \quad k = \overline{1, \nu}, \end{aligned} \quad (27)$$

где $\text{rang } \|b_{\varepsilon t}\| = \text{rang } \|c_{kt}\| = \omega$.

Уравнение (27) определяет в Π^r координатные оси Oz''_i ($i = \overline{1, r}$), см. (15) и (16). Теперь уравнение (22) принимает вид

$$R \left(y_1^2 + \sum_{\delta=1}^{\lambda-v_1-\omega} \xi_{v_1+\omega+\delta} z''_{v_1+\omega+\delta} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} \zeta_{v_3+\varepsilon} z''_{\lambda+v_3+\varepsilon} \right)$$

$$+ T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z''_{r_1+k} \right) + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p z''_p + \sum_{t=1}^{\omega} \kappa_{v_1+t} z''_{v_1+t} + \sum_{q=1}^{v_3} \eta_q z''_{\lambda+q} \right) = c. \quad (28)$$

Запишем аналогичные (23)–(26) соотношения

$$\begin{aligned} R \left(\xi_{v_1+t} + \sum_{\delta=1}^{\lambda-v_1-\omega} a_{\delta t} \xi_{v_1+\omega+\delta} \right) + S \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} b_{\varepsilon t} \zeta_{v_3+\varepsilon} \\ + T \sum_{k=1}^{\nu} c_{kt} \chi_k = P \eta_{v_1+t}, \quad t = \overline{1, \omega}; \end{aligned} \quad (29)$$

$$\eta_{v_1+t} = \xi_{v_1+t} + \sum_{\delta=1}^{\lambda-v_1-\omega} a_{\delta t} \xi_{v_1+\omega+\delta} = \lambda_3^{-1} \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} b_{\varepsilon t} \zeta_{v_3+\varepsilon} = \lambda_4^{-1} \sum_{k=1}^{\nu} c_{kt} \chi_k, \quad (30)$$

$$v_1 + v_3 < \nu; \quad P = R + \lambda_3 S + \lambda_4 T. \quad (31)$$

Из (21), (26), (31) находим

$$\lambda_0 (1 - \lambda_2^{-1} \lambda_4) = 1, \quad \lambda_0 \neq 1; \quad \lambda_3 = \lambda_1 - \lambda_2^{-1} \lambda_4 (\lambda_1 - 1). \quad (32)$$

Множество плоскостей симметрии поверхности F_n по направлениям симметрии $\mathbf{u} \parallel \Pi^{\mu_3}$ состоит из диаметральных плоскостей (не всех) квадрики с уравнением

$$y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p z''_p + \sum_{t=1}^{\omega} \kappa_{v_1+t} z''_{v_1+t} + \sum_{q=1}^{v_3} \eta_q z''_{\lambda+q} = c; \quad (33)$$

линейные функции κ_p , η_q , κ_{v_1+t} находятся по формулам (20), (24) и (30), соответственно.

Таким образом, имеет место

Лемма 4. В случае $v_1 > 0$, $v_2 = 0$, $v_3 > 0$ v -плоскость $\Pi^v = F\Pi^v$. При фиксированных Π^λ , Π^μ , Π^ν каждому расположению Π^v соответствует некоторая группа G , для которой плоскости симметрии, сопряженные векторам Π^{μ_3} , являются диаметральными плоскостями квадрики с уравнением (33). В уравнении (28) поверхности F_n многочлены R , S , T устроены так, что выполняются соотношения (26), (31), (32).

Рассмотрим теперь случаи $v_1 > 0$, $v_2 > 0$, $v_3 = 0$ и $v_1 = 0$, $v_2 > 0$, $v_3 > 0$ (пп. 2⁰, 4⁰).

90. При $v_1 > 0$ в $\Pi^{r_2-v_1}(z'_{v_1+\varepsilon}, z'_{r_1+k})$, где $\varepsilon = \overline{1, \lambda - v_1}$, h -плоскость $\Pi^h = \Pi^v \cap \Pi^{r_2-v_1}$, считая $h > 0$, зададим уравнениями

$$\begin{aligned} z'_{\psi+\delta} &= \sum_{q=1}^h a_{\delta q} z'_{v_1+q}, \quad \delta = \overline{1, \lambda - \psi}; \\ z'_{r_1+k} &= \sum_{q=1}^h c_{kq} z'_{v_1+q}, \quad k = \overline{1, \nu}, \end{aligned} \quad (34)$$

где $\psi = v_1 + h$ и $\text{rang } \|c_{kq}\| = h$, $\sum_k c_{kq}^2 > 0$.

Как и в п. 80, уравнения (34) определяют в $\Pi^{r_2-v_1}$ новые координатные оси $Oz''_{v_1+\varepsilon}$ и Oz''_{r_1+k} . Уравнение (28) запишем так:

$$\begin{aligned} R \left(y_1^2 + \sum_{\delta=1}^{\lambda-\psi} \xi_{\psi+\delta} z''_{\psi+\delta} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{j=1}^{\mu} \zeta_j z'_{\lambda+j} \right) \\ + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z''_{r_1+k} \right) + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p z'_p + \sum_{q=1}^h \kappa_{v_1+q} z''_{v_1+q} \right) = c; \end{aligned} \quad (35)$$

функции κ_p находятся по формулам (20).

На основании (35) соотношения, аналогичные (29), имеют более простой вид

$$R \left(\xi_{v_1+q} + \sum_{\delta=1}^{\lambda-\psi} a_{\delta q} \xi_{\psi+\delta} \right) + T \sum_{k=1}^{\nu} c_{kq} \chi_k = P \kappa_{v_1+q}, \quad q = \overline{1, h}. \quad (36)$$

Положим

$$\kappa_{v_1+q} = \rho_0^{-1} \left(\xi_{v_1+q} + \sum_{\delta=1}^{\lambda-\psi} a_{\delta q} \xi_{\psi+\delta} \right) = \rho_0^{-1} \sum_{k=1}^{\nu} c_{kq} \chi_k; \quad (37)$$

ρ_0 и ρ_1 – вещественные параметры.

Согласно (35) и (37), многочлен

$$P = \rho_0 R + \rho_1 T. \quad (38)$$

Так как для уравнения поверхности F_n , наряду с (38), справедлива формула (21), то

$$(\lambda_0 - \rho_0) R = \rho_1 T - \lambda_1 S, \quad \lambda_0 \neq \rho_0. \quad (39)$$

Пусть $\omega = v - v_1 - h > 0$ ($v_3 = 0$). Выделим некоторую ω -плоскость $\Pi^\omega = \Pi^v \ominus (\Pi^{v_1} \oplus \Pi^h)$, определяемую в Π^r уравнениями

$$z'_p = 0, \quad p = \overline{1, v_1}, \quad z''_{v_1+q} = 0, \quad q = \overline{1, h};$$

$$\begin{aligned} z''_{\psi+\omega+\beta} &= \sum_{t=1}^{\omega} a'_{\beta t} z''_{\psi+t}, \quad \beta = \overline{1, \lambda - \psi - \omega}; \\ z'_{\lambda+j} &= \sum_{t=1}^{\omega} b_{jt} z''_{\psi+t}, \quad j = \overline{1, \mu}; \\ z''_{r_1+k} &= \sum_{t=1}^{\omega} c'_{kt} z''_{\psi+t}, \quad k = \overline{1, \nu}, \end{aligned} \quad (40)$$

$\text{rang } \|b_{jt}\| = \text{rang } \|c'_{kt}\| = \omega$.

Выберем Π^ω координатной ω -плоскостью; Oz_i ($i = \overline{1, r}$) – новые оси в Π^r . Формулы преобразования координат вида (16) следуют из (40). В новой системе координат уравнение поверхности F_n имеет вид

$$\begin{aligned} R \left(y_1^2 + \sum_{\beta=1}^{\lambda-\psi-\omega} \xi_{\psi+\omega+\beta} \tilde{z}_{\psi+\omega+\beta} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{j=1}^{\mu} \zeta_j \tilde{z}_{\lambda+j} \right) + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k \tilde{z}_{r_1+k} \right) \\ + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p \tilde{z}_p + \sum_{q=1}^h \kappa_{v_1+q} \tilde{z}_{v_1+q} + \sum_{t=1}^{\omega} \kappa_{\psi+t} \tilde{z}_{\psi+t} \right) = c. \end{aligned} \quad (41)$$

Пусть в (41) функции

$$\begin{aligned} \kappa_{\psi+t} &= \lambda_5^{-1} \left(\xi_{\psi+t} + \sum_{\beta=1}^{\lambda-\psi-\omega} a'_{\beta t} \xi_{\psi+\omega+\beta} \right) \\ &= \lambda_6^{-1} \sum_{j=1}^{\mu} b_{jt} \zeta_j = \lambda_7^{-1} \sum_{k=1}^{\nu} c'_{kt} \chi_k, \quad t = \overline{1, \omega}. \end{aligned} \quad (42)$$

Тогда из (41), (42) получим

$$P = \lambda_5 R + \lambda_6 S + \lambda_7 T. \quad (43)$$

Формулы (21), (38), (43) дают, наряду с (39), следующие равенства:

$$\begin{aligned} \frac{\lambda_1}{\rho_0 - \lambda_0} &= \frac{\lambda_6 - \lambda_1}{\lambda_0 - \lambda_5} = \frac{\lambda_6}{\rho_0 - \lambda_5}; \\ \frac{\rho_1}{\lambda_0 - \rho_0} &= \frac{\lambda_7}{\lambda_0 - \lambda_5} = \frac{\lambda_7 - \rho_1}{\rho_0 - \lambda_5}; \\ \lambda_0 &\neq \lambda_5, \quad \lambda_0 \neq \rho_0 \neq \lambda_5 \quad \lambda_1 \neq \lambda_6, \quad \rho_1 \neq \lambda_7. \end{aligned} \quad (44)$$

При $h = 0$ также используем преобразование координат, определяемое формулами (40).

Итак, получена

Лемма 5. Если $v_1 > 0$, $v_2 > 0$ и $v_3 = 0$, то $\Pi^v = F\Pi^v$. Поверхность F_n определяется уравнением (41) при соотношениях (20), (21), (37), (38), (42)–(44).

Аналогично устанавливается

Лемма 6. В случае $v_1 = 0$, $v_2 > 0$, $v_3 > 0$ v -плоскость $\Pi^v = F\Pi^v$.

10⁰. Продолжим теперь изучение случая $v_t > 0$ ($t = 1, 2, 3$), начатое в п. 7⁰.

Подвергнув (22) преобразованию координат, которое находится из формул (34), получим следующее уравнение поверхности F_n :

$$\begin{aligned} R \left(y_1^2 + \sum_{\delta=1}^{\lambda-\psi} \xi_{\psi+\delta} z'_{\psi+\delta} \right) + S \left(y_2^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} \zeta_{v_3+\varepsilon} z'_{\lambda+v_3+\varepsilon} \right) + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k z''_{r_1+k} \right) \\ + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p z'_p + \sum_{q=1}^h \kappa_{v_1+q} z''_{v_1+q} + \sum_{q'=1}^{v_3} \eta_{q'} z'_{\lambda+q'} \right) = c, \end{aligned} \quad (45)$$

где для линейных функций κ_p , κ_{v_1+q} , $\eta_{q'}$ справедливы формулы (20), (37), (24), соответственно. Поэтому в (38) вещественные параметры ρ_0 и ρ_1 определяются равенствами

$$\rho_0 = \frac{\lambda_0}{1 - \lambda_1}, \quad \rho_1 = \frac{\lambda_1 \lambda_2}{\lambda_1 - 1}. \quad (46)$$

Подчеркнем, что формулы (24) не противоречат (37), так как $v_3 + h < \nu$.

Пусть $\omega = v - v_3 - \psi > 0$ ($\psi = v_1 + h$). В уравнениях (27) заменим v_1 индексом ψ , а z'_{v_1+t} , $z'_{v_1+\omega+\delta}$, z'_{r_1+k} – переменными $z''_{\psi+t}$, $z''_{\psi+\omega+\delta}$, z''_{r_1+k} . Тогда эти уравнения задают в Π^r некоторую ω -плоскость $\Pi^\omega = \Pi^v \ominus (\Pi^{v_1} \oplus \Pi^{v_3} \oplus \Pi^h)$. Более того, они определяют такие новые координатные оси $O\tilde{z}_i$ ($i = \overline{1, r}$), что $O\tilde{z}_{\psi+t} \in \Pi^\omega$ ($t = \overline{1, \omega}$); соответствующие формулы преобразования координат аналогичны (16). При этом уравнение (45) принимает вид

$$\begin{aligned} R \left(y_1^2 + \sum_{\delta=1}^{\lambda-\psi-\omega} \xi_{\psi+\omega+\rho} \tilde{z}_{\psi+\omega+\rho} \right) \\ + S \left(y_2^2 + \sum_{\varepsilon=1}^{\mu-v_3} \zeta_{v_3+\varepsilon} \tilde{z}_{\lambda+v_3+\varepsilon} \right) + T \left(y_3^2 + \sum_{k=1}^{\nu} \chi_k \tilde{z}_{r_1+k} \right) \\ + P \left(y_4^2 + \sum_{p=1}^{v_1} \kappa_p \tilde{z}_p + \sum_{q=1}^h \kappa_{v_1+h} \tilde{z}_{v_1+h} + \sum_{t=1}^{\omega} \kappa_{\psi+t} \tilde{z}_{\psi+t} + \sum_{q'=1}^{v_3} \eta_{q'} \tilde{z}_{\lambda+q'} \right) = c. \end{aligned} \quad (47)$$

Выделим для (47) соотношения (29)–(31) при указанной выше замене переменных и индекса v_1 . Тогда, наряду с (46), получим, что в (21) параметры λ_0 и λ_1 находятся по формулам

$$\lambda_0 = \frac{\lambda_2}{\lambda_2 - \lambda_4}, \quad \lambda_1 = \frac{\lambda_2 \lambda_3 - \lambda_4}{\lambda_2 - \lambda_4}. \quad (48)$$

Поскольку (46) и (48) не дают противоречия, поверхность F_n можно задать уравнением (47) при любом расположении v -плоскости Π^v .

Следовательно, получена

Лемма 7. *Если $v_t > 0$ ($t = 1, 2, 3$), то $\Pi^v = F\Pi^v$. Уравнение (47) определяет поверхность F_n , инвариантную относительно соответствующей группы G .*

На основании лемм 3–7 имеет место сформулированная во введении теорема.

В работе [10] показано, что свобода выбора μ_j -плоскостей Π^{μ_j} ($j = \overline{0, p}$) шире ограничений при любом p (см. также [11]). Доказанная теорема выделяет достаточно широкий класс групп G , для которого взаимное расположение Π^{μ_j} ($j = \overline{0, 3}$) может быть произвольным.

При доказательстве теоремы продолжается разработка перестроичного метода изучения диких групп G и алгебр их инвариантов (см. [7]).

Список литературы

- [1] В.Ф. Игнатенко, О геометрической теории инвариантов групп, порожденных отражениями. — В сб.: Итоги науки и техн. Пробл. геометрии. ВИНИТИ (1989), т. 21, с. 155–208.
- [2] В.Ф. Игнатенко, Алгебраические поверхности с бесконечным множеством плоскостей косой симметрии. I. — Укр. геом. сб. (1989), вып. 32, с. 48–60.
- [3] A.E. Zaleskii, The fixed algebra of a group generated by reflections is not always free. — Arch. Math. (1983), v. 41, p. 434–438.
- [4] A.E. Велесъко, Существование групп, порожденных отражениями, с бесконечно порожденными кольцами инвариантов — Докл. АН БССР (1986), т. 30, № 2, с. 105–107.
- [5] К. Дьюдонье, Дж. Керрол, Д. Мамфорд, Геометрическая теория инвариантов. Мир, Москва (1974).
- [6] В.Ф. Игнатенко, Алгебраические поверхности с бесконечным множеством плоскостей косой симметрии. II. — Укр. геом. сб. (1991), вып. 34, с. 42–51.

-
- [7] В.Ф. Ігнатенко, Алгебраїчні поверхні з бесконечним множеством площин косої симетрії. III. — Мат. фізика, аналіз, геометрія (1995), т. 2, № 2, с. 201–211.
- [8] В.Ф. Ігнатенко, Алгебраїчні поверхні з бесконечним множеством площин косої симетрії. — Тез. докл. Всесоюз. конф. по геометрії, посвященої 80-літню Н.В. Ефимова. Ростов-на-Дону (1990), с. 39.
- [9] В.Ф. Ігнатенко, Бесконечные группы, порожденные косыми отражениями. Взаимное расположение линейных оболочек четырех орбит направлений симметрии. I. Симферопольск. ун-т, Симферополь (1988), 32 с. — Деп. в УкрНИИТИ 31.10.89, № 2373-Ук89.
- [10] В.Ф. Ігнатенко, О некоторых классах алгебраических поверхностей с бесконечным множеством плоскостей косой симметрии. — Динам. системы (1989), вып. 8, с. 119–126.
- [11] В.Ф. Ігнатенко, Алгебраїчні поверхні з бесконечним множеством площин косої симетрії. — Бакин. междунар. тополог. конф., Баку (1987), с. 129.

Algebraical surfaces with planes of skew symmetry

V.F. Ignatenko

Let G be an infinite group generated by skew reflections with respect to hyperplanes in a real space E^m ; μ_j -planes $\Pi^{\mu_j} = \Pi^{d_j} \oplus \Pi^{\gamma_j}$ ($j = \overline{0, 3}$; $\gamma_0 \geq \gamma_1 \geq \gamma_2 \geq \gamma_3$) be linear envelopes of the $G(\mathbf{u})$ -orbits of directions of symmetry $\mathbf{u}(\mathbf{u} \not\parallel \Pi^{\gamma_j})$. We consider a case where $\dim \sum_k \Pi^{\gamma_k} = \sum_k \gamma_k$ and $\dim (\Pi^{\gamma_3} \cap \sum_k \Pi^{\gamma_k}) > 0$ ($k = 0, 1, 2$). It is proved that for any disposition of Π^{γ_j} there exists the such an invariant of a certain G , the symmetry group of which is non-extended.

Алгебраїчні поверхні з площинами косої симетрії

В.Ф. Ігнатенко

Нехай G є нескінченна група, що породжена косими віддзеркаленнями відносно гіперплощин в дійсному просторі E^m ; μ_j -площини $\Pi^{\mu_j} = \Pi^{d_j} \oplus \Pi^{\gamma_j}$ ($j = \overline{0, 3}$; $\gamma_0 \geq \gamma_1 \geq \gamma_2 \geq \gamma_3$) – лінійні оболонки $G(\mathbf{u})$ -орбіт напрямів симетрії $\mathbf{u}(\mathbf{u} \not\parallel \Pi^{\gamma_j})$. Розглядається випадок, коли $\dim \sum_k \Pi^{\gamma_k} = \sum_k \gamma_k$ і $\dim (\Pi^{\gamma_3} \cap \sum_k \Pi^{\gamma_k}) > 0$ ($k = 0, 1, 2$). Доведено, що при будь-якому розміщенні Π^{γ_j} існує такий інваріант деякої G , група симетрій якого є нерозширювана.