

Математическая физика, анализ, геометрия  
2003, т. 10, № 3, с. 411–423

## Обратная задача рассеяния на полуоси для системы с треугольным матричным потенциалом

Е.И. Бондаренко

Харьковская государственная академия железнодорожного транспорта  
пл. Фейербаха, 7, Харьков, 61050, Украина

E-mail:bond@kart.edu.ua

Ф.С. Рофе-Бекетов

Физико-технический институт низких температур им. Б.И. Веркина НАН Украины  
пр. Ленина, 47, Харьков, 61103, Украина  
E-mail:rofebeketov@ilt.kharkov.ua

Статья поступила в редакцию 24 марта 2003 г.

Решена обратная задача рассеяния на полуоси для системы дифференциальных уравнений с треугольным матричным потенциалом.

Розв'язано обернену задачу розсіяння на півосі для системи диференціальних рівнянь з трикутним матричним потенціалом.

*Глубокоуважаемому и дорогому Владимиру Александровичу Марченко  
с наилучшими пожеланиями в честь его восемидесятилетия*

Рассматривается задача рассеяния для систем уравнений Шредингера на полуоси с верхнетреугольным матричным потенциалом  $V(x) = (v_{rd}(x))_1^n$ :  $v_{rd}(x) \equiv 0$ ,  $r > d$ , с вещественной главной диагональю  $\text{Im } v_{rr}(x) \equiv 0$ ,  $r = 1, \dots, n$ ; с условием  $Y(0, k) = 0$ :

$$l[Y] \equiv -Y'' + V(x)Y = k^2Y, \quad 0 < x < \infty, \quad (1)$$

где, как и в [1, 2],

$$\int_0^\infty x|V(x)|dx < \infty. \quad (2)$$

---

Mathematics Subject Classification 2000: 47A40, 81U40.

Кроме (1), рассматриваем также левое или  $\sim$ -уравнение:

$$\tilde{l}[\tilde{Z}] \equiv -\tilde{Z}'' + \tilde{Z}V(x) = k^2\tilde{Z}, \quad 0 < x < \infty. \quad (3)$$

Решения  $E(x, k)$ ,  $\tilde{E}(x, k)$  уравнений (1), (3) с асимптотикой

$$E(x, k) \sim e^{ikx}I, \quad \tilde{E}(x, k) \sim e^{ikx}I, \quad x \rightarrow \infty, \quad \text{Im } k \geq 0, \quad (4)$$

где  $I$  — единичная матрица, называем решением (соответственно левым или  $\sim$ -решением) Йоста,  $E(k) = E(0, k)$ ,  $\tilde{E}(k) = \tilde{E}(0, k)$  называем матрицей и  $\sim$ -матрицей-функцией Йоста. Известны представления

$$E(x, k) = Ie^{ikx} + \int_x^\infty K(x, t)e^{ikt}dt, \quad \tilde{E}(x, k) = Ie^{ikx} + \int_x^\infty \tilde{K}(x, t)e^{ikt}dt, \quad \text{Im } k \geq 0, \quad (5)$$

с помощью операторов преобразования [1, 2], где

$$V(x) = -2dK(x, x)/dx = -2d\tilde{K}(x, x)/dx. \quad (6)$$

Обозначим  $G(x, k)$ ,  $\tilde{G}(x, k)$  решения (1), соответственно (3), при условиях

$$G(0, k) = 0, \quad G'(0, k) = I; \quad \tilde{G}(0, k) = 0, \quad \tilde{G}'(0, k) = I, \quad k \in \mathbf{C}. \quad (7)$$

Наряду с решениями Йоста (4) нам понадобятся решения

$$E^\wedge(x, k) \sim e^{-ikx}I, \quad \tilde{E}^\wedge(x, k) \sim e^{-ikx}I, \quad x \rightarrow \infty, \quad \text{Im } k \geq 0, \quad k \neq 0, \quad (8)$$

образующие с  $E(x, k)$  и соответственно с  $\tilde{E}(x, k)$  фундаментальные системы при  $k \neq 0$ . Матричное решение  $E^\wedge(x, k)$  построено и исследовано в [2], решение  $\tilde{E}^\wedge(x, k)$  строим аналогично. Однако, в отличие от решений Йоста, решения (8) своей асимптотикой не определяются однозначно при  $\text{Im } k > 0$ . Но если фиксировано одно из решений (8), например,  $E^\wedge(x, k)$ , то второе определится однозначно дополнительным условием

$$W\{\tilde{E}^\wedge(x, k), E^\wedge(x, k)\} \equiv \tilde{E}^\wedge(x, k) \frac{d}{dx} E^\wedge(x, k) - \frac{d}{dx} \tilde{E}^\wedge(x, k) E^\wedge(x, k) = 0, \\ \text{Im } k \geq 0, \quad k \neq 0.$$

Для каждого  $\rho_0 > 0$  решения (8) можно выбрать аналитическими по  $k$  при  $|k| > \rho_0$ ,  $\text{Im } k > 0$ . (См. также [3, 4].) Наконец, обозначим при  $k \in \mathbf{R}$

$$U(x, k) = E(x, k) - E(x, -k)S(-k) = 2ikG(x, k)\tilde{E}^{-1}(-k), \\ \tilde{U}(y, -k) = \tilde{E}(y, -k) - S(k)\tilde{E}(y, k) = -2ikE^{-1}(k)\tilde{G}(y, -k). \quad (9)$$

Для них  $U(0, k) = \tilde{U}(0, k) = 0$ , а

$$S(k) = E^{-1}(k)E(-k) = \tilde{E}(-k)\tilde{E}^{-1}(k) \quad (10)$$

есть матрица рассеяния. При  $\operatorname{Im} k > 0$  вводим матричные нормировочные полиномы по формулам\* (ср. [4] для скалярного случая):

$$Z_j(t) = ie^{-ik_j t} \operatorname{Res}_{k_j} \{e^{ikt} E^{-1}(k) E^\wedge(k)\} = ie^{-ik_j t} \operatorname{Res}_{k_j} \{e^{ikt} \tilde{E}^\wedge(k) \tilde{E}^{-1}(k)\}. \quad (11)$$

Собственные числа задачи (1)  $k_j^2$ ,  $j = 1, \dots, p$  совпадают с собственными числами задачи (3) и совокупностью собственных чисел скалярных задач рассеяния для вещественных диагональных элементов матричного потенциала  $V(x)$ , т.к. они являются корнями детерминанта

$$\det E(k) = e_{11}(k) \dots e_{nn}(k), \operatorname{Im} k \geq 0, \quad (12)$$

где  $e_{ll}(k)$  — функции Йоста вещественных скалярных задач. Поэтому количество  $p$  собственных чисел конечно и  $k_j^2 < 0$ . (Мы предполагаем отсутствие виртуального уровня.)

**Лемма 1.** (Ср. [5, лемма 2]). *Данные рассеяния (ДР), т.е. величины*

$$\{S(k), k \in \mathbf{R}; k_j^2, Z_j(t) j = \overline{1, p}\}, \quad (13)$$

для задач (1) и (3) рассматриваемого вида совпадают. В частности, геометрические кратности собственных чисел совпадают:  $\dim \operatorname{Ker} E(k_j) = \dim \operatorname{Ker} \tilde{E}(k_j)$ , полюсы матриц  $E^{-1}(k)$  и  $\tilde{E}^{-1}(k)$  в одинаковых точках  $k_j$ ,  $\operatorname{Im} k_j > 0$ , имеют одинаковую кратность.

**Лемма 2.** Для рассматриваемой задачи (1), (2) справедливо равенство Парсеваля при произвольных матрицах-функциях  $\Phi(t)$ ,  $\Psi(t) \in L^2(0, \infty)$ :

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \Phi(t)\Psi(t)dt &= \frac{1}{2\pi} \int_0^\infty U(\Phi, k)\tilde{U}(\Psi, -k)dk \\ &+ \sum_{j=1}^p \sum_{r=0}^{P_j} \sum_{l=0}^{P_j-r} \frac{1}{i^r i^l r! l!} \frac{dr}{dk^r} (E(\Phi, k))_{k=k_j} \frac{d^{l+r}}{dt^{l+r}} (Z_j(t))_{t=0} \frac{dl}{dk^l} (\tilde{E}(\Psi, k))_{k=k_j}, \end{aligned} \quad (14)$$

где  $P_j$  — степень полинома  $Z_j(t)$ ,  $E(\Phi, k) = \int_0^\infty \Phi(t)E(t, k)dt$ ,

$$\tilde{E}(\Psi, k) = \int_0^\infty \tilde{E}(t, k)\Psi(t)dt, U(\Phi, k) = \text{l.i.m.}_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_\varepsilon^{1/\varepsilon} \Phi(t)U(t, k)dt,$$

$\tilde{U}(\Psi, k) = \text{l.i.m.}_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_\varepsilon^{1/\varepsilon} \tilde{U}(t, k)\Psi(t)dt$ , l.i.m. означает сходимость в среднем квадратичном.

---

\* Можно показать, что  $Z_j(t)$  не зависит от выбора  $E^\wedge(k)$ .

Доказательство проводится методом контурного интегрирования (ср. [5, лемма 3]). Вместо  $P_j$  в (14) всегда можно взять  $n - 1$ .

**Лемма 3.** (Обобщение леммы Ньютона и Йоста). *Пусть  $A(z)$  — квадратная матрица-функция, регулярная в круге  $|z| < 1$  и такая, что  $\det A(0) = 0$ ,  $\det A(z) \neq 0$  при  $0 < |z| < 1$ . Обратная матрица  $A^{-1}(z)$  имеет в точке  $z = 0$  полюс порядка  $k$  в том и только том случае, если:*

1<sup>0</sup>. Из равенств  $A(0)a_1 = 0$ ,  $A(0)a_2 + A'(0)a_1 = 0$ , …  $A(0)a_{k+1} + A'(0)a_k + \cdots + \frac{1}{k!}A^{(k)}(0)a_1 = 0$ , где  $a_1, a_2, \dots, a_{k+1}$  — какие-нибудь постоянные векторы, следует  $a_1 = 0$ ;

2<sup>0</sup>. Из меньшего, чем  $k + 1$  числа равенств вида 1<sup>0</sup> не следует  $a_1 = 0$ .

Доказательство является обобщением доказательства леммы 2.2.1 [2].

**Теорема 1.** Для того чтобы величины (13) были ДР задачи (1), (2) с верхнетреугольным матричным  $n \times n$  потенциалом (вещественным на диагонали и без виртуального уровня), необходимо и достаточно, чтобы матрицы  $S(k)$ ,  $Z_j(t)$  были  $n \times n$  верхнетреугольными,  $S(k) = S^{-1}(-k)$ ,  $k_j^2 < 0$ ,  $p < \infty$ , и выполнялись следующие условия а–д.

**а)** Условия I<sub>S</sub>, II<sub>S</sub> из [2]:

I<sub>S</sub>. Матрица  $I - S(k)$  есть преобразование Фурье матрицы

$$F_S(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (I - S(k)) e^{ikt} dk, \quad (15)$$

причем элементы матрицы  $F_S(t)$  суммируются на оси  $(-\infty, \infty)$ , а потому  $S(k)$  непрерывна.

II<sub>S</sub>. При всех  $t > 0$  существует производная  $F'_S(t)$  и  $\int_0^\infty t |F'_S(t)| dt < \infty$ .

**б)** Справедливы формулы Левинсона для каждого набора диагональных элементов матриц (13)

$$\left. \frac{1}{2\pi i} \ln s_{rr} \right|_{+\infty}^{+0} = \sum_{j=1}^p \operatorname{sign} z_{rr}^{[j]}, \quad r = 1, \dots, n,$$

где  $|s_{rr}(k)| = 1$ ,  $s_{rr}(0) = 1$ ,  $z_{rr}^{[j]}$  являются неотрицательными константами.

**с)** Степени элементов  $z_{rd}^{[j]}(t)$  матричного полинома  $Z_j(t)$  удовлетворяют неравенствам

$$\deg z_{rd}^{[j]}(t) \leq \sum_{l=r}^d \operatorname{sign} z_{ll}^{[j]} - 1, \quad 1 \leq r \leq d \leq n. \quad (16)$$

(Степень тождественно нулевого элемента полагаем отрицательной.)

**d)** Если  $z_{rr}^{[j]} = 0$ , то  $r$ -й столбец  $\hat{z}_r^{[j]}(t)$  матрицы  $Z_j(t)$  есть линейная комбинация предыдущих столбцов, а  $r$ -я строка  $\vec{z}_r^{[j]}(t)$  является линейной комбинацией последующих строк, т.е. при некоторых константах  $\alpha_{l,r}^{[j]}, \beta_{l,r}^{[j]} \in \mathbf{C}$

$$\hat{z}_r^{[j]}(t) = \sum_{l=1}^{r-1} \alpha_{l,r}^{[j]} \hat{z}_l^{[j]}(t), \quad \vec{z}_r^{[j]}(t) = \sum_{l=r+1}^n \beta_{l,r}^{[j]} \vec{z}_l^{[j]}(t). \quad (17)$$

Производная каждого столбца матрицы  $Z_j(t)$  есть линейная комбинация предыдущих столбцов, а каждой строки — линейная комбинация последующих строк, т.е. при некоторых константах  $\gamma_{l,r}^{[j]}, \delta_{l,r}^{[j]} \in \mathbf{C}$

$$\frac{d}{dt} \hat{z}_r^{[j]}(t) = \sum_{l=1}^{r-1} \gamma_{l,r}^{[j]} \hat{z}_l^{[j]}(t), \quad \frac{d}{dt} \vec{z}_r^{[j]}(t) = \sum_{l=r+1}^n \delta_{l,r}^{[j]} \vec{z}_l^{[j]}(t). \quad (18)$$

Эквивалентно условие **d** формулируется в матричной форме так: при некоторых постоянных верхнетреугольных нильпотентных матрицах  $A_j, B_j, C_j, D_j$   $\frac{d}{dt} Z_j(t) = Z_j(t) A_j = B_j Z_j(t)$ , а также  $\text{diag}\{1 - \text{sign } z_{rr}^{[j]}\}_{r=1}^n Z_j(t) = Z_j(t) C_j, Z_j(t) \text{diag}\{1 - \text{sign } z_{rr}^{[j]}\}_{r=1}^n = D_j Z_j(t)$ . (Матрицы  $A_j - D_j$  определены, вообще говоря, не единственным образом.)

**З а м е ч а н и е 1.** Условие **d** достаточно потребовать только для строк матрицы  $Z_j(t)$ , тогда для столбцов оно будет выполнено автоматически, и наоборот.

**Д о к а з а т е л ь с т в о** замечания 1 проводим, учитывая, что на диагонали  $Z_j(t)$  стоят константы.

**З а м е ч а н и е 2.** Следующее условие вытекает из условия **d**, но не эквивалентно ему\*. Для любой матрицы  $Z_j([r, d], t)$  порядка  $(d - r + 1) \times (d - r + 1)$ ,  $d = 1, \dots, n$ , состоящей из элементов матриц  $Z_j(t)$ , которые стоят на пересечении строк и столбцов с номерами  $r, r + 1, \dots, d$  ( $1 \leq r \leq d \leq n$ ), справедливы равенства\*\*

$$\text{rg } Z_j([r, d], t) = \text{rg } \text{diag } Z_j([r, d], t) = \text{rg } \text{diag } Z_j([r, d], 0), \quad j = 1, \dots, p. \quad (19)$$

Это условие эквивалентно требованию, что нулевому собственному числу в любой из матриц  $Z_j([r, d], t)$  отвечает простая жорданова структура, или, что эквивалентно,

$$\text{Ker } Z_j([r, d], t) \cap \text{Ran } Z_j([r, d], t) = \{0\},$$

\* Однако при  $n = 2$  условие **d** можно заменить на (19), учитывая **c**.

\*\* Аналогичные обозначения применяем для любых матриц и векторов. Кроме того, обозначаем  $\text{diag } A = \text{diag } \{a_{11}, \dots, a_{nn}\}$  — диагональную часть матрицы  $A = (a_{rs})_1^n$ .

которое, таким образом, является необходимым свойством нормировочных матричных полиномов рассматриваемой задачи рассеяния.

**Доказательство** замечания 2 (формулы (19)) проводится по индукции. Для столбцов, например, переход от  $n - 1$  к  $n$  совершается очевидным образом при  $z_{nn}^{[j]} \neq 0$ , а в случае  $z_{nn}^{[j]} = 0$  непосредственно следует из **d**. Для строк вместо  $z_{nn}^{[j]}$  рассматриваются значения  $z_{11}^{[j]}$ .

**Доказательство** теоремы 1. Докажем *необходимость* условий теоремы 1. Прежде всего заметим, что ядро  $K(x, y)$  оператора преобразования должно удовлетворять уравнению Марченко

$$K(x, y) + F(x, y) + \int_x^\infty K(x, t)F(t + y)dt = 0, \quad (20)$$

где (см. (15))

$$F(t) = F_S(t) + \sum_{j=1}^p Z_j(t)e^{ik_j t}. \quad (21)$$

Это уравнение выводится контурным интегрированием совершенно аналогоично эрмитову случаю (см. [2, (гл. III)] и также [4] для скалярного несамосопряженного случая). Заметим также, что если потенциал задачи  $V(x)$  имеет верхнетреугольный вид, то в силу построения оператор преобразования  $K(x, t)$  [2, (с. 21)] имеет верхнетреугольный вид, а значит, ДР тоже имеют верхнетреугольный вид. Равенство  $S(k) = S^{-1}(-k)$ ,  $k \in \mathbf{R}$  следует непосредственно из (10), где матрица Йоста в силу определения (5) — верхнетреугольная. Отрицательность собственных чисел  $k_j^2$  и конечность их числа следуют из (12). Докажем условия **a** и **b**. Для каждого набора диагональных элементов (13) условия  $I_S$  и  $II_S$  [2], а также формулы Левинсона выполнены, как для скалярных вещественных задач [1]. Условие  $I_S$  для внедиагональной части матрицы  $S(k)$  в нашем случае выводим повторением части доказательства теоремы 2.3.1 [2] с учетом (12):  $\det E(k) \neq 0$ ,  $k \in \mathbf{R}$ . Условие  $II_S$  для внедиагонального элемента  $S(k)$  выводим аналогично доказательству теоремы 3.2.1 [2] с учетом равенства (21), где  $Z_j(t)$  — матричные полиномы не выше  $n - 1$  степени в силу условия **c**, которое следует из определения нормировочного полинома (11), т.к.  $E^{-1}(k)$  может иметь при  $k = k_j$  полюс порядка не более, чем  $n - \operatorname{rg} \operatorname{diag} E(k_j) = \operatorname{rg} \operatorname{diag} Z_j(t) = \sum_{l=1}^n \operatorname{sign} z_{ll}$ . Аналогичные равенства для матриц вида  $Z_j([r, d], t)$  приводят к (16). Необходимость **c** доказана.

Зафиксируем теперь  $j \in [1, p]$  и для простоты записи положим  $Z(t) := Z_j(t)$ ;  $m := m_j = \operatorname{rg} \operatorname{diag} Z_j(t)$ ;  $P := P_j = \deg Z_j(t)$ . Докажем необходимость

условия **d** математической индукцией по размерности  $n$ . Справедливость условия **d** при  $n = 2$  проверяем непосредственно с учетом определения (11) для нормировочных полиномов.

Пусть теперь условие **d** верно для всех нормировочных полиномов-матриц размера не больше  $n - 1$ . Докажем его для строк нормировочных полиномов-матриц размера  $n$ . Пусть  $z_{11} = 0$ . Имеем

$$\begin{aligned} Z(t) &= ie^{-ik_j t} \text{Res}_{k_j} \{ e^{ikt} E^{-1}(k) E^\wedge(k) \} \\ &= ie^{-ik_j t} \text{Res}_{k_j} \left\{ e^{ikt} \begin{pmatrix} \frac{e_{11}^\wedge(k)}{e_{11}(k)} & \frac{\bar{e}_1^{\wedge 0}(k)}{e_{11}(k)} - \frac{\bar{e}_1^\wedge(k)}{e_{11}(k)} E^{-1}([2, n], k) E^\wedge([2, n], k) \\ 0 & E^{-1}([2, n], k) E^\wedge([2, n], k) \end{pmatrix} \right\} \quad (22) \\ &= \begin{pmatrix} 0 & \bar{z}_1^0(t) \\ 0 & Z([2, n], t) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

где вектор-строки  $\bar{e}_1^0(k) = (e_{12}(k), \dots, e_{1n}(k))$ ,  $\bar{e}_1^{\wedge 0}(k) = (e_{12}^\wedge(k), \dots, e_{1n}^\wedge(k))$  состоят из  $(n - 1)$  элементов матриц  $E(k)$ ,  $E^\wedge(k)$ , определенных в (4), (8),  $\bar{z}_1^0(t) = -ie^{-ik_j t} \text{Res}_{k_j} \{ e^{ikt} \frac{\bar{e}_1^0(k)}{e_{11}(k)} E^{-1}([2, n], k) E^\wedge([2, n], k) \}$ , следует, что  $e_{11}(k_j) \neq 0$ , т.к.  $e_{11}(k_j)$  и  $e_{11}^\wedge(k_j)$  не могут одновременно обращаться в нуль, а потому при  $e_{11}(k_j) = 0$  было бы  $z_{11} \neq 0$ .

Докажем второе из равенств (17) при  $r = 1$ ,  $z_{11} = 0$ . Учитывая, что  $P \leq m$  в силу (16), мы можем всегда искать вычет в точке  $k_j$ , как если бы там был полюс порядка  $m$ , при этом используя при дифференциировании по  $k$  формулу Лейбница. Поэтому, т.к. из условия **c** теоремы 1 следует, что  $\deg \bar{z}_r \leq n - r$ , имеем, учитывая, что  $\bar{z}_1^0(t)$  есть вычет от линейной комбинации (с переменными коэффициентами) строк матрицы  $E^{-1}([2, n], k) E^\wedge([2, n], k)$ :

$$\bar{z}_1^0(t) = \sum_{r=2}^n a_{0r}^{(1)} \bar{z}_r(t) + \sum_{r=2}^{n-1} a_{1r}^{(1)} \bar{z}_r'(t) + \dots + \sum_{r=2}^{n-m+1} a_{m-1,r}^{(1)} \bar{z}_r^{(m-1)}(t), \quad (23)$$

где положено  $a_{sr}^{(1)} = -\frac{1}{i^s s!} \frac{d^s}{dk^s} \left( \frac{e_{1r}(k)}{e_{11}(k)} \right)_{k_j}$ , т.е. в случае  $z_{11} = 0$ ,  $\bar{z}_1^0(t)$  оказывается линейной комбинацией с постоянными константами последующих строк и их всевозможных производных по  $t$ . Аналогичные формулы имеем для любой строки  $\bar{z}_q(t)$ , если  $z_{qq} = 0$ . Они, как и (23), являются предварительными результатами для доказательства (17).

Рассмотрим теперь те  $q \in [1, n]$ , при которых  $z_{qq} \neq 0$ . В этом случае  $e_{qq}(k_j) = 0$ ,  $\dot{e}_{qq}(k_j) \neq 0$  (см. [1, лемма 3.1.6]). Аналогично  $\bar{z}_q^0(t)$  из (22) введем  $\bar{z}_q^0(t)$  по формуле  $\bar{z}_q^0(t) = (0, \dots, 0, z_{qq}, \bar{z}_q^0(t))$ , где  $\bar{z}_q^0(t) = i \frac{\bar{e}_q^{\wedge 0}}{\dot{e}_{qq}} - ie^{-ik_j t} \frac{1}{(m-1)!} \frac{d^{m-1}}{dk^{m-1}} \{ (k - k_j)^m \frac{\bar{e}_q^0(k)}{e_{qq}(k)} E^{-1}([q+1, n], k) E^\wedge([q+1, n], k) e^{ikt} \}_{k_j}$ ,  $\bar{e}_q^0(k) = \bar{e}_q([q+1, n], k)$ . Снова используя формулу Лейбница и обозначая

$b_{sr}^{(q)} = -\frac{1}{i^s s!} \frac{d^s}{dk^s} \left( \frac{e_{qr}(k)}{e_{qq}(k)} \right) k_j$ , имеем для  $q \in \overline{1, n-1}$ :  $z_{qq} \neq 0$ :

$$\vec{z}'_q(t) = \sum_{r=q+1}^n b_{0r}^{(q)} \vec{z}'_r(t) + \sum_{r=q+1}^{n-1} b_{1r}^{(q)} \vec{z}'_r(t) + \dots + \sum_{r=q+1}^{n-m+2} b_{m-2,r}^{(q)} \vec{z}'_r^{(m-2)}(t). \quad (24)$$

Аналогичные равенства при  $z_{qq} = 0$  получаем дифференцированием по  $t$  формулы (23) и аналогичных формул для  $\vec{z}'_q(t)$  вместо  $\vec{z}'_1(t)$ . Таким образом, при всех  $q = \overline{1, n-1}$  и соответствующем выборе констант  $\gamma$ , имеем, учитывая, что  $\vec{z}'_n(t) \equiv 0$ :

$$\vec{z}'_q(t) = \sum_{r=q+1}^n \gamma_{0r}^{(q)} \vec{z}'_r(t) + \sum_{r=q+1}^{n-1} \gamma_{1r}^{(q)} \vec{z}'_r(t) + \dots + \sum_{r=q+1}^{n-m+1} \gamma_{m-1,r}^{(q)} \vec{z}'_r^{m-1}(t).$$

Отсюда получаем последовательно  $\vec{z}'_{n-1}(t) = \gamma_{0n}^{(n-1)} \vec{z}'_n(t)$ , а поэтому  $\vec{z}'_{n-2}(t) = \gamma_{0,n-1}^{(n-2)} \vec{z}'_{n-1}(t) + \gamma_{0n}^{(n-2)} \vec{z}'_n(t) + \gamma_{1,n-1}^{(n-2)} \vec{z}'_{n-1}(t) = \sum_{r=n-1}^n \beta_{r,n-2} \vec{z}'_r(t)$ .

Отсюда  $\vec{z}''_{n-2}(t) = \sum_{r=n-1}^n \beta_{r,n-2} \vec{z}'_r(t) = \beta_{n-1,n-2} \gamma_{0n}^{(n-1)} \vec{z}'_n(t)$ , и потому  $\vec{z}'_{n-3}(t) = \gamma_{0,n-2}^{(n-3)} \vec{z}'_{n-2}(t) + \gamma_{0,n-1}^{(n-3)} \vec{z}'_{n-1}(t) + \gamma_{1,n-2}^{(n-3)} \vec{z}'_{n-2}(t) + \gamma_{1,n-1}^{(n-3)} \vec{z}'_{n-1}(t) + \gamma_{2,n-2}^{(n-3)} \vec{z}''_{n-2}(t) = \sum_{r=n-2}^n \beta_{r,n-3} \vec{z}'_r(t)$ , а следовательно,  $\vec{z}''_{n-3}(t) = \sum_{r=n-2}^n \beta_{r,n-3} \vec{z}'_r(t)$ . Продолжая эту циклическую процедуру, получим, что производная любого порядка от любой строки нормировочного матричного полинома является линейной комбинацией последующих строк. Этим доказана необходимость (18).

Отсюда же и из (23) получаем необходимость при  $z_{11} = 0$  условия (17) для  $r = 1$  и аналогично для любого  $r$ , если  $z_{rr} = 0$ . Необходимость условий теоремы 1 доказана.

Докажем достаточность. Из условий **a** и **b** теоремы 1 следует, что диагональные величины (13) являются ДР вещественных скалярных задач [1]. Решение  $K(x, y)$  уравнения Марченко, построенного по величинам (13), имеет верхнетреугольный вид, существует и единственno в силу верхнетреугольного вида величин (13) и разрешимости диагональных задач. Значит, потенциал  $V(x) = -2dK(x, x)/dx$  и решение Йоста  $E(x, k)$  (5) имеют верхнетреугольный вид. Покажем теперь индукцией по  $n$ , что

$$\sum_{r=0}^m \frac{1}{i^r r!} \frac{d^r}{dk^r} E(k_j) Z_j^{(n-1-m+r)}(0) = 0, \quad m = \overline{0, n-1}; \quad (25)$$

$$U(0, k) = E(k) - E(-k)S(-k) = 0, \quad k \in \mathbf{R}, \quad (26)$$

где  $U(x, k)$  определено по найденным  $E(x, \pm k)$  в соответствии с (9).

Известно [1], что при  $n = 1$  равенства (25), (26) выполнены. Покажем теперь, что если (25), (26) верны для матриц размера меньше  $n$ , то (25), (26) верны и для матриц  $n \times n$ , откуда будет следовать, что (13) являются ДР. Итак, учитывая условие **с** теоремы 1, имеем из (25) для  $\{S([1, q], k); k_j^2, Z_j([1, q], t)\}$  при  $q = 1, 2, \dots, n-1$ , что

$$\sum_{r=0}^m \frac{1}{i^r r!} \frac{d^r}{dk^r} \vec{e}_1(k_j) (\hat{z}_q^{[j]})_j^{(q-1-m+r)}(0) = 0, \quad m = \overline{0, q-1}, \quad q = \overline{1, n-1}, \quad (27)$$

где  $\vec{e}_1(k) = (e_{11}(k), \dots, e_{1n}(k)); \hat{z}_q^{[j]}(t) = (z_{1q}^{[j]}(t), \dots, z_{qq}^{[j]}, 0, \dots, 0)^T$ .

Осталось показать, что (27) верно и при  $q = n$ . Мы ограничиваемся строкой  $\vec{e}_1(k_j)$  вместо матрицы  $E(k_j)$ , т.к. остальные строки без их первых элементов  $e_{r1} = 0, r = 2, \dots, n$ , входят в матрицу  $E([2, n], k_j)$ , а по предположению индукции (25) верно для матриц  $E([2, n], k_j)$  и  $Z_j([2, n], t)$ .

Рассмотрим два случая (при заданном  $j$ ):

1)  $z_{nn}^{[j]} = 0$ . Тогда из условия **с** следует, что  $\frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} \hat{z}_n^{[j]}(0) = 0$ , а из **с** и **д** (17) и последовательных производных до порядка  $(n-2)$  от равенства (17) для столбцов, а также из (27) при всех  $q \in [1, n-1]$ , получаем (27) при  $q = n$ , а значит, верность равенств (25) установлена в этом случае.

2)  $z_{nn}^{[j]} \neq 0$ . Тогда из условий **с** и **д**, учитывая равенство (18) для столбцов и его последовательные производные до порядка  $n-1$  и (27) с  $q = 1, \dots, n-1$ , получаем для системы вида (27) с  $q = n$  справедливость  $(n-1)$  первых равенств.

Докажем теперь последнее из равенств системы (27), взятой при  $q = n$ . Обозначим  $K_D(x, y)$  и  $F_D(t)$  — диагональные части матриц  $K(x, y)$  и  $F(t)$ . Они отвечают диагоналям матриц (13), а эти диагонали, как уже отмечалось, являются ДР в силу теории скалярной задачи рассеяния [1]. Обозначим эти диагональные ДР так:

$$\{S_D(k) = \text{diag } S(k), k \in \mathbf{R}; k_j^2 < 0, Z_D^{[j]} = \text{diag } Z_j(t) j = 1, \dots, p\}. \quad (28)$$

При  $x = 0$  для

$$K^0(0, y) := K(0, y) - K_D(0, y) \quad (29)$$

имеем, вычитая уравнения Марченко задач (13) и (28) одно из другого,

$$K^0(0, y) + \int_0^\infty K^0(0, t) F_D(t+y) dt = -F^0(y) - \int_0^\infty K(0, t) F^0(t+y) dt,$$

где

$$\begin{aligned} F^0(t) &\equiv F(t) - F_D(t) = F_S^0(t) + \sum_{j=1}^p [Z_j^0(0)e^{ik_j t} + Z'_j(0)te^{ik_j t} + \dots + Z_j^{(n-1)}(0)\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{ik_j t}], \\ Z_j^0(0) &= Z_j(0) - Z_D^{[j]}, \\ F_S^0(t) &= -\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S^0(k)e^{ikt}dk, \\ S^0(k) &= S(k) - S_D(k). \end{aligned}$$

Из этого, учитывая представление (5) и то, что в силу предположения индукции справедливы первые  $n-1$  из равенств (25), получаем

$$\begin{aligned} K^0(0, y) + \int_0^\infty K^0(0, t)F_D(t+y)dt &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} E(k)S^0(k)e^{iky}dk - \sum_{j=1}^p [E(k_j)Z_j^0(0) \\ &+ \frac{1}{i}\dot{E}(k_j)Z'_j(0) + \frac{1}{2!i^2}\ddot{E}(k_j)Z''_j(0) + \dots + \frac{1}{i^{n-1}(n-1)!}E^{(n-1)}(k_j)Z_j^{(n-1)}(0)]e^{ik_j y}. \end{aligned}$$

Отсюда, т.к. недиагональные элементы матриц  $K$  и  $K^0$  совпадают и, в частности,  $k_{1n}^0(0, y) = k_{1n}(0, y)$ , следует равенство

$$\begin{aligned} k_{1n}(0, y) + \int_0^\infty k_{1n}(0, t)f_{nn}(t+y)dt &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \vec{e}_1(k)\hat{s}_n^0(k)e^{iky}dk \\ &- \sum_{j=1}^p [\vec{e}_1(k_j)(\hat{z}_n^{[j]})^0(0) + \sum_{r=1}^{n-1} \frac{1}{i^r r!} \frac{d^r}{dk^r} \vec{e}_1(k_j)(\hat{z}_n^{[j]})^{(r)}(0)]e^{ik_j y}, \end{aligned} \quad (30)$$

где  $f_{nn}(y)$  — элемент матрицы  $F_D(y)$ ,  $\hat{s}_n^0(k) = (s_{1n}(k), \dots, s_{n-1,n}(k), 0)^T$ ,  $(\hat{z}_n^{[j]})^0(0) = (z_{1n}^{[j]}(0), \dots, z_{n-1,n}^{[j]}(0), 0)^T$ .

Из (30), где левая часть имеет вид  $(I + \mathcal{F}_{nn})k_{1n}(0, y)$  (здесь  $I$  — тождественный оператор, а  $\mathcal{F}_{nn}g(y) \equiv \mathcal{F}_{nn}^{[0]}g(y) := \int_0^\infty f_{nn}(y+t)g(t)dt$ ,  $0 < y < \infty$ ), получаем, обозначая  $\{\dots\}$  правую часть (30), что  $k_{1n}(0, y) = (I + \mathcal{F}_{nn})^{-1}\{\dots\}$ , а затем, внося  $(I + \mathcal{F}_{nn})^{-1}$  под знак интеграла и учитывая (5), находим

$$\begin{aligned} e_{1n}(k_j) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \vec{e}_1(k)\hat{s}_n^0(k)\frac{1}{k^2 - k_j^2} \{e'_{nn}(0, k)e_{nn}(k_j) \\ &- e_{nn}(k)e'_{nn}(0, k_j)\}dk - \sum_{r \neq j} [\vec{e}_1(k_r)(\hat{z}_n^{[r]})^0(0) + \frac{1}{i}\dot{\vec{e}}_1(k_r)(\hat{z}_n^{[r]})'(0) + \dots \\ &+ \frac{1}{i^{n-1}(n-1)!}(\vec{e}_1(k_r))^{(n-1)}(\hat{z}_n^{[r]})^{(n-1)}(0)] \frac{e'_{nn}(0, k_r)e_{nn}(k_j) - e_{nn}(k_r)e'_{nn}(0, k_j)}{k_r^2 - k_j^2} \\ &- [\vec{e}_1(k_j)(\hat{z}_n^{[j]})^0(0) + \sum_{s=1}^{n-1} \frac{1}{i^s s!} \frac{d^s}{dk^s} \vec{e}_1(k_j)(\hat{z}_n^{[j]})^{(s)}(0)](z_{nn}^{[j]})^{-1}, \end{aligned} \quad (31)$$

поскольку, в силу формулы (3.2.16) из [1] :  $(I + \mathcal{F}_{nn})^{-1} = (I + \mathcal{K}_{nn}^*)(I + \mathcal{K}_{nn})$ , где  $\mathcal{K}_{nn}^*g = \int_y^\infty k_{nn}(y, t)g(t)dt$ ,  $\mathcal{K}_{nn}g = \int_0^y k_{nn}(t, y)g(t)dt$ , имеем

$$\begin{aligned} \int_0^\infty (I + \mathcal{F}_{nn})^{-1}[e^{ik_j y}] e^{ik_j y} dy &= \int_0^\infty e_{nn}(y, k_j) e_{nn}(y, k_j) dy \\ &= \frac{1}{k^2 - k_j^2} \{e'_{nn}(0, k_j) e_{nn}(k_j) - e_{nn}(k) e'_{nn}(0, k_j)\}; \\ \int_0^\infty (I + \mathcal{F}_{nn})^{-1}[e^{ik_j y}] e^{ik_j y} dy &= \int_0^\infty e_{nn}(y, k_j) e_{nn}(y, k_j) dy = (z_{nn}^{[j]})^{-1}. \end{aligned}$$

Значит, учитывая, что диагональные элементы (13) суть ДР вещественных скалярных задач, а также, что в (31)  $\sum_{r \neq j} [\dots] \frac{e_{nn}(k_r) e'_{nn}(0, k_j)}{k_r^2 - k_j^2} = 0$ , ибо здесь в каждом слагаемом либо дробь равна нулю, либо  $[\dots] = 0$ , имеем

$$\begin{aligned} e_{1n}(k_j) z_{nn}^{[j]} &= -e'_{nn}(0, k_j) z_{nn}^{[j]} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \vec{e}_1(k) \hat{s}_n^0(k) e_{nn}(k) \frac{1}{k^2 - k_j^2} dk \\ &\quad - [\vec{e}_1(k_j) (\hat{z}_n^{[j]})^0(0) + \frac{1}{i} \dot{\vec{e}}_1(k_j) (\hat{z}_n^{[j]})'(0) + \dots \\ &\quad + \frac{1}{i^{n-1} (n-1)!} (\vec{e}_1(k_j))^{(n-1)} (\hat{z}_n^{[j]})^{(n-1)}(0)]. \end{aligned} \quad (32)$$

Непосредственно проверяем, что при условиях теоремы 1 подынтегральная функция — нечетная. Поэтому из (32) следует последнее из равенств (27) при  $q = n$ , и мы получили (25). Докажем (26). Уравнение Марченко в силу (21) и (5) можно записать в виде

$$\begin{aligned} K(0, y) + F_S(y) + \int_0^\infty K(0, t) F_S(t + y) dt &= - \sum_{j=1}^p [E(k_j) Z_j^0(y) \\ &\quad + \frac{1}{i} \dot{E}(k_j) Z_j'(y) + \frac{1}{2! i^2} \ddot{E}(k_j) Z_j''(y) + \dots + \frac{1}{i^{n-1} (n-1)!} E^{(n-1)}(k_j) Z_j^{(n-1)}(y)] e^{ik_j y}. \end{aligned}$$

Учитывая уже доказанные формулы (25), имеем

$$K(0, y) + F_S(y) + \int_0^\infty K(0, t) F_S(t + y) dt = 0.$$

Следуя доказательству теоремы 5.5.2 [2], получим  $U(0, k) := E(k) - E(-k)S(-k) = 0$ ,  $k \in \mathbb{R}$ , т.е.  $S(k)$  из (13) удовлетворяет равенству (10) и потому действительно является матрицей рассеяния задачи с найденным верхнетреугольным матричным потенциалом (вещественным на диагонали и без виртуального уровня). Далее, в силу верхнетреугольного вида восстановленной по заданным величинам (13) матрицы Йоста имеем (12) и числа  $k_j^2$ ,  $j = \overline{1, p}$ , оказываются собственными числами восстановленной по данным (13) задачи рассеяния. В силу (25) заданные  $Z_j(t)$  оказываются соответствующими нормировочными полиномами восстановленной по данным (13) задачи рассеяния при учете однозначной разрешимости относительно  $F$  уравнения Марченко с ядром  $K(x, y)$ , которая легко следует из оценки [2, (теорема 1.3.1)]  $|K(x, y)| \leq c \int_{\frac{x+y}{2}}^{\infty} |V(t)| dt$  и леммы 3.2.1 из [2]. Достаточность условий, а с ними и вся теорема 1 доказаны.

Следующая теорема позволяет в явном виде найти решение ОЗР по данным (13), если известны [1] решения скалярных ОЗР, отвечающих диагональным элементам (13), или, точнее, если известны операторы  $(I + \mathcal{F}_{ll})^{-1}$ , обратные к скалярным операторам Марченко [1, с. 191], отвечающие диагональным элементам (13); ( $\mathcal{F}_{ll}$  см. (34),  $l = 1, \dots, n$ ).

**Теорема 2.** Пусть (13) является ДР задачи рассеяния (1), (2) рассматриваемого вида (без виртуального уровня). Тогда каждый элемент матричного решения  $K(x, y)$  уравнения Марченко (20) имеет следующий вид:

$$k_{md}(x, y) = -(I + \mathcal{F}_{dd})^{-1} \left[ f_{md}(x + \cdot) + \left( \sum_{r=1}^{d-m} \sum_{m \leq m_1 < \dots < m_r < d} (-1)^r \mathcal{F}_{m_r d} (I + \mathcal{F}_{m_r m_r})^{-1} \dots (I + \mathcal{F}_{m_2 m_2})^{-1} \mathcal{F}_{m_1 m_2} (I + \mathcal{F}_{m_1 m_1})^{-1} [f_{mm_1}(x + *)] \right) (\cdot) \right] (y), \\ m \leq d, \quad (33)$$

где  $I$  — тождественный оператор;

$$\mathcal{F}_{m_s m_l}[g](y) \equiv \mathcal{F}_{m_s m_l}^{[x]}[g](y) := \int_x^{\infty} f_{m_s m_l}(t + y) g(t) dt; \quad (34)$$

$f_{m_s m_l}(t + y)$  — элемент матрицы-функции  $F(t)$  (21).

### Список литературы

- [1] *B.A. Марченко*, Операторы Штурма–Лиувилля и их приложения. Наукова думка, Киев (1972).
- [2] *З.С. Агранович, В.А. Марченко*, Обратная задача теории рассеяния. ХГУ, Харьков (1960).
- [3] *М.А. Наймарк*, Линейные дифференциальные операторы. Изд. 2-е с добавлением В.Э. Лянце. Наука, Москва (1969).
- [4] *В.Э. Лянце*, Аналог обратной задачи теории рассеяния для несамосопряженного оператора. — *Мат. сб* (1967), т. 72, № 4, с. 537–557.
- [5] *Е.И. Бондаренко, Ф.С. Рофе-Бекетов*, Фазово–эквивалентные матричные потенциалы. — *Электромагн. волны и электрон. системы* (2000), т. 5, № 3, с. 6–24.

### Inverse scattering problem on the semiaxis for the system with the triangle matrix potential

E.I. Bondarenko and F.S. Rofe-Beketov

Inverse scattering problem on the semiaxis is solved for the system of differential equations with the triangle matrix potential.